

УДК 629.735.33.015.4

Е.К.Липин, В.С.Литвинов

ПРОЕКТИРОВАНИЕ ТОНКОСТЕННЫХ КОНСТРУКЦИЙ  
 МИНИМАЛЬНОЙ МАССЫ

Рассмотрим задачу минимизации объема материала конструкции с ограничениями по прочности в виде неравенств, не забывая о наличии других ограничений - по устойчивости, технологичности и т.д. Сложную силовую конструкцию будем представлять в виде совокупности элементов  $H, F, T \in I$ , где  $H$  - обшивка,  $F$  - пояса силовых элементов,  $T$  - стенки, проектными параметрами которых являются:  $\{h\}$  - толщина обшивки,  $\{f\}$  - площади поясов,  $\{t\}$  - толщины стенок.

Целевая функция в виде объема материала конструкции, в которой силовые элементы  $H, F, T$  представляют собой конечное число областей  $\{S\}, \{\Omega\}$  и участков  $\{l\}$ , имеет выражение

$$V = \sum_{k=1}^n \int_{S_k} h_k ds_k + \sum_{p=1}^m \int_{l_p} f_p dz_p + \sum_{n=1}^l \int_{\Omega_n} t_n d\Omega_n \quad (1)$$

Надежная работа элементов  $H, F, T$  в процессе эксплуатации обеспечивается при проектировании удовлетворением ограничений по прочности, которые по энергетической теории предельных состояний будут иметь вид:

$$\left\{ \frac{N^2}{2Eh^2} \right\} \leq \left\{ \frac{G^2}{2E} \right\}, \quad \left\{ \frac{\bar{N}^2}{2E_f^2} \right\} \leq \left\{ \frac{\bar{G}^2}{2E} \right\}, \quad \left\{ \frac{\tilde{N}^2}{2E_t^2} \right\} \leq \left\{ \frac{\tilde{G}^2}{2E} \right\}, \quad (2)$$

где  $\{N\}, \{\bar{N}\}, \{\tilde{N}\}$  - распределенные усилия в элементах  $H, T$  и сосредоточенные усилия в элементах  $F$ ;  $\{E\}, \{\bar{E}\}, \{\tilde{E}\}$ ;  $\{G\}, \{\bar{G}\}, \{\tilde{G}\}$  - модули упругости и допускаемые напряжения по прочности для элементов  $H, F, T$ .

Условия минимума целевой функции (I) при наличии ограничений (2) получим методами классического вариационного исчисления при замене неравенств равенствами, вводя новые переменные  $\{\alpha\}, \{\bar{\alpha}\}, \{\tilde{\alpha}\}$ :

$$\begin{aligned} \{\varphi\} &= \left\{ \frac{1}{2E} \left( G^2 - \frac{N^2}{h^2} \right) - \frac{1}{2} \alpha^2 \right\} = \{0\}, \\ \{\bar{\varphi}\} &= \left\{ \frac{1}{2\bar{E}} \left( \bar{G}^2 - \frac{\bar{N}^2}{\bar{f}^2} \right) - \frac{1}{2} \bar{\alpha}^2 \right\} = \{0\}, \\ \{\tilde{\varphi}\} &= \left\{ \frac{1}{2\tilde{E}} \left( \tilde{G}^2 - \frac{\tilde{N}^2}{\tilde{t}^2} \right) - \frac{1}{2} \tilde{\alpha}^2 \right\} = \{0\}. \end{aligned} \quad (3)$$

Для минимизации объема (I) с ограничениями (3) составим функционал Лагранжа

$$L = V + \sum_{k=1} \int_{S_k} \lambda_k \varphi_k ds_k + \sum_{p=1} \int_{e_p} \bar{\lambda}_p \bar{\varphi}_p dz_p + \sum_{n=1} \int_{\Omega_n} \tilde{\lambda}_n \tilde{\varphi}_n d\Omega_n. \quad (4)$$

Вариационное условие минимума функционала (4) запишется следующим образом:

$$\begin{aligned} \delta L = & \sum_{k=1} \int_{S_k} \left( 1 + \lambda_k \frac{N_k^2}{E_k h_k^3} \right) \delta h_k ds_k + \sum_{p=1} \int_{e_p} \left( 1 + \bar{\lambda}_p \frac{\bar{N}_p^2}{\bar{E}_p \bar{f}_p^3} \right) \delta f_p dz_p + \\ & + \sum_{n=1} \int_{\Omega_n} \left( 1 + \tilde{\lambda}_n \frac{\tilde{N}_n^2}{\tilde{E}_n \tilde{t}_n^3} \right) \delta t_n d\Omega_n - \sum_{k=1} \int_{S_k} \lambda_k \alpha_k \delta \alpha_k ds_k - \sum_{p=1} \int_{e_p} \bar{\lambda}_p \bar{\alpha}_p \delta \bar{\alpha}_p dz_p - \\ & - \sum_{n=1} \int_{\Omega_n} \tilde{\lambda}_n \tilde{\alpha}_n \delta \tilde{\alpha}_n d\Omega_n - \sum_{k=1} \int_{S_k} \lambda_k \frac{\delta N_k^2}{2E_k h_k^3} ds_k - \sum_{p=1} \int_{e_p} \bar{\lambda}_p \frac{\delta \bar{N}_p^2}{2\bar{E}_p \bar{f}_p^3} dz_p - \sum_{n=1} \int_{\Omega_n} \tilde{\lambda}_n \frac{\delta \tilde{N}_n^2}{2\tilde{E}_n \tilde{t}_n^3} d\Omega_n = 0. \end{aligned}$$

По основной лемме вариационного исчисления при произвольных вариациях  $\{\delta h\}, \{\delta f\}, \{\delta t\}; \{\delta \alpha\}, \{\delta \bar{\alpha}\}, \{\delta \tilde{\alpha}\}$  условия экстремума функционала (4) имеют вид:

$$\begin{aligned} \left\{ 1 + \lambda \frac{N^2}{E h^3} \right\} = \{0\}, \quad \left\{ 1 + \bar{\lambda} \frac{\bar{N}^2}{\bar{E} \bar{f}^3} \right\} = \{0\}, \quad \left\{ 1 + \tilde{\lambda} \frac{\tilde{N}^2}{\tilde{E} \tilde{t}^3} \right\} = \{0\}, \\ \left\{ \lambda \sqrt{\frac{1}{E} \left( G^2 - \frac{N^2}{h^2} \right)} \right\} = \{0\}, \quad \left\{ \bar{\lambda} \sqrt{\frac{1}{\bar{E}} \left( \bar{G}^2 - \frac{\bar{N}^2}{\bar{f}^2} \right)} \right\} = \{0\}, \quad \left\{ \tilde{\lambda} \sqrt{\frac{1}{\tilde{E}} \left( \tilde{G}^2 - \frac{\tilde{N}^2}{\tilde{t}^2} \right)} \right\} = \{0\}, \quad (5) \\ \sum_{k=1} \int_{S_k} \lambda_k \frac{\delta N_k^2}{2E_k h_k^3} ds_k + \sum_{p=1} \int_{e_p} \bar{\lambda}_p \frac{\delta \bar{N}_p^2}{2\bar{E}_p \bar{f}_p^3} dz_p + \sum_{n=1} \int_{\Omega_n} \tilde{\lambda}_n \frac{\delta \tilde{N}_n^2}{2\tilde{E}_n \tilde{t}_n^3} d\Omega_n = 0. \quad (6) \end{aligned}$$

Уравнения (3, 5) образуют совместную систему для определения проектных параметров  $\{h\}, \{f\}, \{t\}$  с точностью допускаемых напряжений, множителей Лагранжа  $\{\lambda\}, \{\bar{\lambda}\}, \{\tilde{\lambda}\}$  и новых переменных

$\{\alpha\}, \{\tilde{\alpha}\}, \{\tilde{\tilde{\alpha}}\}$ . Из (3, 5) следует:

$$\left\{ \frac{N^2}{h^2} \right\} = \{\sigma^2\}, \quad \left\{ \frac{\bar{N}^2}{f^2} \right\} = \{\bar{\sigma}^2\}, \quad \left\{ \frac{\tilde{N}^2}{t^2} \right\} = \{\tilde{\sigma}^2\},$$

$$\{\alpha\} = \{0\}, \quad \{\tilde{\alpha}\} = \{0\}, \quad \{\tilde{\tilde{\alpha}}\} = \{0\},$$

$$\{\lambda\} = \left\{ -\frac{Eh}{\sigma^2} \right\}, \quad \{\bar{\lambda}\} = \left\{ -\frac{E\bar{f}}{\bar{\sigma}^2} \right\}, \quad \{\tilde{\lambda}\} = \left\{ -\frac{E\tilde{t}}{\tilde{\sigma}^2} \right\}. \quad (7)$$

Подставляя (7) в (6), получим

$$\sum_{k=1} \int_{S_k} \frac{\delta(h_k^2 \sigma_k^2)}{2h_k \sigma_k^2} ds_k + \sum_{p=1} \int_{\Omega_p} \frac{\delta(f_p^2 \bar{\sigma}_p^2)}{2f_p \bar{\sigma}_p^2} dz_p + \sum_{n=1} \int_{\Omega_n} \frac{\delta(t_n^2 \tilde{\sigma}_n^2)}{2t_n \tilde{\sigma}_n^2} d\Omega_n = 0. \quad (8)$$

Следствие того, что допускаемые напряжения  $\{\sigma\}, \{\bar{\sigma}\}, \{\tilde{\sigma}\}$  являются заданными величинами, уравнение (8) преобразуется к виду

$$\sum_{k=1} \int_{S_k} \delta h_k ds_k + \sum_{p=1} \int_{\Omega_p} \delta f_p dz_p + \sum_{n=1} \int_{\Omega_n} \delta t_n d\Omega_n = 0,$$

которое является условием минимума объема материала конструкции для оптимального решения, лежащего в точке пересечения поверхностей ограничений.

Согласно (7) в оптимальной конструкции распределение проектных параметров  $\{h\}, \{f\}, \{t\}$  должно быть таким, чтобы в ее элементах  $H, F, T$  уровень напряжений был бы равен заданному допускаемым напряжениям по прочности  $\{\sigma\}, \{\bar{\sigma}\}, \{\tilde{\sigma}\}$ .

Оптимальные значения параметров  $\{h\}, \{f\}, \{t\}$  в соответствии с (7) будут определяться по формулам:

$$\{h\} = \left\{ \frac{N}{\sigma} \right\}, \quad \{f\} = \left\{ \frac{\bar{N}}{\bar{\sigma}} \right\}, \quad \{t\} = \left\{ \frac{\tilde{N}}{\tilde{\sigma}} \right\}. \quad (9)$$

Так как усилия  $\{N\}, \{\bar{N}\}, \{\tilde{N}\}$  в элементах статически неопределимых конструкций зависят от распределения проектных параметров, то для определения оптимальных значений  $\{h\}, \{f\}, \{t\}$  необходим итерационный процесс минимизации объема материала конструкции. Предполагая, что усилия в элементах  $H, F, T$  на каждом шаге итерационного процесса не зависят от распределения проектных параметров, из (9) получим следующие формулы, управляющие итерационным процессом минимизации объема (I):

$$\{h^{(m)}\} = \left\{ \frac{N^{(m-1)}}{\sigma} \right\}, \quad \{f^{(m)}\} = \left\{ \frac{\bar{N}^{(m-1)}}{\bar{\sigma}} \right\}, \quad \{t^{(m)}\} = \left\{ \frac{\tilde{N}^{(m-1)}}{\tilde{\sigma}} \right\}, \quad (10)$$

где  $m$  - номер итерации,  $\{N^{(m-1)}\}$ ,  $\{\bar{N}^{(m-1)}\}$ ,  $\{\tilde{N}^{(m-1)}\}$  - усилия в элементах  $H$ ,  $F$ ,  $T$  с распределением проектных параметров  $\{h^{(m-1)}\}$ ,  $\{f^{(m-1)}\}$ ,  $\{t^{(m-1)}\}$ .

Объем материала конструкции с учетом (10) на каждом шаге итерационного процесса будет иметь значение

$$V^{(m)} = \frac{1}{G_j} \left( \sum_{k=1} \int_{S_k} \frac{G_k}{G_k} N_k^{(m-1)} ds_k + \sum_{p=1} \int_{\Omega_p} \frac{G_p}{G_p} \bar{N}_p^{(m-1)} dz_p + \sum_{n=1} \int_{\Omega_n} \frac{G_n}{G_n} \tilde{N}_n^{(m-1)} d\Omega_n \right),$$

где  $G_j$  - значение допускаемого напряжения в области  $S_j$ ,  $\{\alpha\} = \frac{1}{G_j} \{\sigma\}$ ,  $\{\bar{\alpha}\} = \frac{1}{\bar{G}_j} \{\bar{\sigma}\}$ ,  $\{\tilde{\alpha}\} = \frac{1}{\tilde{G}_j} \{\tilde{\sigma}\}$  - коэффициенты, характеризующие отличие требований прочности для элементов  $H$ ,  $F$ ,  $T$  по отношению к аналогичным требованиям для элемента  $H$  в области  $S_j$ .

Согласно [1], [2] выражение

$$\sum_{k=1} \int_{S_k} \frac{1}{\alpha_k} N_k^{(m-1)} ds_k + \sum_{p=1} \int_{\Omega_p} \frac{1}{\bar{\alpha}_p} \bar{N}_p^{(m-1)} dz_p + \sum_{n=1} \int_{\Omega_n} \frac{1}{\tilde{\alpha}_n} \tilde{N}_n^{(m-1)} d\Omega_n$$

представляет собой множитель, пропорциональный изопериметрической константе в задаче минимизации энергии деформации при заданном объеме материала  $V_0$ , уменьшающийся в итерационном процессе. Тогда объем материала конструкции, начиная с  $m = 1$ , также будет уменьшаться:  $V^{(m+1)} < V^{(m)}$ .

Уменьшение  $V$  будет продолжаться до тех пор, пока в элементах  $H$ ,  $F$ ,  $T$  не будут достигнуты заданные значения допускаемых напряжений  $\{\sigma\}$ ,  $\{\bar{\sigma}\}$ ,  $\{\tilde{\sigma}\}$ .

### Л и т е р а т у р а

1. Липин Е.К. Проектирование силовых конструкций максимальной жесткости. М., Ученые записки ЦАГИ, том 6, № 4, 1975.

2. Липин Е.К. Об учете конструктивных и технологических ограничений при проектировании силовых конструкций максимальной жесткости. М. Ученые записки ЦАГИ, том.7, № 2, 1976.

3. Липин Е.К., Голован В.И., Новосельцев В.И., Литвинов В.С., Сахаров Б.И. Оптимальное проектирование силовых конструкций с учетом конструктивных ограничений. В кн.: Вопросы прочности и долговечности элементов авиационных конструкций. Межвузовский сб., вып. 3, Куйбышевский авиационный институт, 1977.