

А.С.Авдонин

О ПРИМЕНЕНИИ ГЕОМЕТРИЧЕСКИХ НЕРАВЕНСТВ
К ПРОЕКТИРОВАНИЮ КОНСТРУКЦИЙ МИНИМАЛЬНОГО ВЕСА

Покажем применение геометрических неравенств к проектированию конструкций минимального веса. В качестве примера рассмотрим подкрепленную шпангоутами цилиндрическую оболочку, нагруженную наружным равномерным давлением. В этом случае задача сводится к определению минимума веса подкрепленной шпангоутами цилиндрической оболочки

$$G = 2\pi RL\delta\gamma + 2\pi RF \frac{L}{a} \gamma \quad (1)$$

при наличии ограничений

$$q_p \leq q_{кр}^M, \quad q_p \leq q_{кр}^0 \quad (2)$$

Здесь $q_{кр}^M = 0,92 \cdot E \frac{\delta^2}{Ra} \sqrt{\frac{\delta}{R}}$ - величина критического наружного давления для оболочки между шпангоутами [I];

$q_{кр}^0 = 0,92 \cdot E \frac{\delta^2}{RL} \sqrt{D_0 \frac{\delta}{R} \sqrt{D_0}}$ - величина критического наружного давления всей оболочки в целом [I];

$$D_0 = 1 + \frac{12(1-\mu^2)J}{a\delta^3} \approx \frac{12(1-\mu^2)J}{a\delta^3};$$

L, R, δ - длина, радиус и толщина стенки оболочки;
 F, J - площадь и момент инерции поперечного сечения шпангоута относительно оси, параллельной образующей оболочки;

a - расстояние между шпангоутами;

$q_p = q, f$ - величина расчетного давления;

q_0, f - величина эксплуатационного давления и коэффициент безопасности;

γ - удельный вес материала.

Введем обозначения:

$$t_1 = \frac{\delta}{R}, \quad t_2 = \frac{F}{R^2}, \quad t_3 = \frac{a}{R}, \quad q_0 = \frac{G}{2\pi R^2 L \gamma}, \quad c_1 = 1, \quad c_2 = 1, \\ c_3 = \frac{q_p}{0,92 E}, \quad c_4 = \frac{q_p L}{0,92 E R (\alpha \kappa)^{3/4}}, \quad \alpha = \frac{\gamma}{F^2}, \quad \kappa = 12(1 - \mu^2).$$

Тогда (1) и (2) примут вид

$$q_0(t) = c_1 t_1 + c_2 t_2 t_3^{-1}, \\ c_3 t_1^{-\frac{5}{2}} t_3 \leq 1, \quad (3) \\ c_4 t_1^{-\frac{1}{4}} t_2^{-\frac{3}{2}} t_3^{\frac{3}{4}} \leq 1.$$

Обозначим здесь

$$u_1 = c_1 t_1, \quad u_2 = c_2 t_2 t_3^{-1}, \quad u_3 = c_3 t_1^{-\frac{5}{2}} t_3, \quad u_4 = c_4 t_1^{-\frac{1}{4}} t_2^{-\frac{3}{2}} t_3^{\frac{3}{4}}. \quad (4)$$

Тогда

$$q_0 = u_1 + u_2 \quad (5)$$

$$u_3 \leq 1 \quad (6)$$

$$u_4 \leq 1.$$

Для определения минимума функции (5) при наличии ограничений (6), в общем случае имеющих нелинейную структуру относительно искомых параметров t_i , воспользуемся следующим геометрическим неравенством, доказательство которого можно найти в [2]

$$\left(\frac{u_1}{\Delta_1}\right)^{\Delta_1} \left(\frac{u_2}{\Delta_2}\right)^{\Delta_2} \dots \left(\frac{u_n}{\Delta_n}\right)^{\Delta_n} \lambda^\lambda \leq [q(t)]^\lambda. \quad (7)$$

Здесь

Δ_i - весовые коэффициенты, подлежащие определению в дальнейшем; они должны удовлетворять условию $\Delta_i \geq 0$;

$$\lambda = \Delta_1 + \Delta_2 + \dots + \Delta_n.$$

Неравенство (7) носит весьма общий характер, и оно применимо как к оптимизируемой функции (5), так и к любой функции $q(t)$, входящей в состав ограничений (6). Эти функции в общем виде можно записать следующим образом:

$$q_0(t) = \sum_{i=1}^n u_i, \quad (8)$$

где $u_i = c_i t_1^{a_{i1}} t_2^{a_{i2}} \dots t_n^{a_{in}}$, (9)

при ограничениях

$$\begin{aligned} q_1(t) &\leq 1, \\ q_2(t) &\leq 1, \\ \dots & \\ q_n(t) &\leq 1. \end{aligned} \quad (10)$$

Функции-ограничения (10) имеют вид

$$q_k(t) = \sum_{\kappa=1}^n u'_{\kappa}, \quad (11)$$

где

$$u'_{\kappa} = c'_{\kappa} t_1^{a'_{\kappa 1}} t_2^{a'_{\kappa 2}} \dots t_n^{a'_{\kappa n}}. \quad (12)$$

Из сравнения структуры функций u_i и u'_{κ} видно, что они идентичны.

В приведенных выражениях обозначено:

c_i, c'_{κ} - вещественные положительные числа (коэффициенты в (3));
 t_1, t_2, \dots - независимые положительные переменные, подлежащие определению из условия минимума функции $q_0(t)$; a_{ij}, a'_{kj} - произвольные положительные числа.

В работе [2] доказано, что минимум функции $q(t)$ в точности равен максимуму функции, стоящей в левой части неравенства (7), причем этот максимум будет единственным.

Применим неравенство (7) к (8):

$$\left(\frac{u_1}{\Delta_1}\right)^{\Delta_1} \left(\frac{u_2}{\Delta_2}\right)^{\Delta_2} \dots \left(\frac{u_n}{\Delta_n}\right)^{\Delta_n} \lambda_0^{\lambda_0} \leq [q_0(t)]^{\lambda_0}. \quad (13)$$

По доказанному в [2] здесь следует положить

$$\lambda_0 = \Delta_1 + \Delta_2 + \dots + \Delta_n = 1. \quad (14)$$

Тогда

$$\left(\frac{u_1}{\Delta_1}\right)^{\Delta_1} \left(\frac{u_2}{\Delta_2}\right)^{\Delta_2} \dots \left(\frac{u_n}{\Delta_n}\right)^{\Delta_n} \leq q_0(t). \quad (15)$$

Если применить неравенство (7) к функциям, входящим в состав ограничений (10), то получим

$$\left(\frac{u'_1}{\Delta'_1}\right)^{\Delta'_1} \left(\frac{u'_2}{\Delta'_2}\right)^{\Delta'_2} \dots \left(\frac{u'_n}{\Delta'_n}\right)^{\Delta'_n} (\lambda'_n)^{\lambda'_n} \leq 1. \quad (16)$$

Здесь

$$\lambda'_n = \Delta'_1 + \Delta'_2 + \dots + \Delta'_n.$$

Общее количество неравенств типа (I6) будет равно числу ограничений (I0).

В неравенство (I5) и во все неравенства типа (I6) надо подставить соответствующие выражения для u_i и u'_k по (9) и (I2). Затем полученные неравенства почленно перемножить. При этом будет получено

$$V(\Delta, t) = \left(\frac{c_1}{\Delta_1}\right)^{\Delta_1} \left(\frac{c_2}{\Delta_2}\right)^{\Delta_2} \dots \left(\frac{c_n}{\Delta_n}\right)^{\Delta_n} \prod_{r=1}^r \left(\frac{c'_r}{\Delta'_r}\right)^{\Delta'_r} (\lambda'_r)^{\lambda'_r} t_1^{a_{ij}\Delta_i} t_2^{a_{ij}\Delta_i} \leq q_0(t). \quad (I7)$$

Здесь группа сомножителей, стоящих перед знаком произведения Π , состоит из коэффициентов, входящих в (9). Буквой Π условно обозначено произведение, состоящее из коэффициентов, входящих в состав функций-ограничений на соответствующие суммы весовых коэффициентов λ'_r . Остальные сомножители относятся к искомым переменным t_i .

Функцию V в левой части (I7) называют преддвойственной. Как видно из (I7), она зависит как от Δ_i , так и от t_i . Если в (I7) положить все показатели степеней у t_i равными нулю

$$\sum a_{ij} \Delta_i = 0, \quad (I8)$$

то функция V будет называться двойственной и зависеть только от Δ_i :

$$V(\Delta) = \left(\frac{c_1}{\Delta_1}\right)^{\Delta_1} \left(\frac{c_2}{\Delta_2}\right)^{\Delta_2} \dots \left(\frac{c_n}{\Delta_n}\right)^{\Delta_n} \prod_{r=1}^r \left(\frac{c'_r}{\Delta'_r}\right)^{\Delta'_r} (\lambda'_r)^{\lambda'_r} \leq q_0(t). \quad (I9)$$

Условие (I4) и система уравнений (I8) служат для определения весовых коэффициентов Δ_i . Здесь могут встретиться два случая: число искомых Δ_i равно числу уравнений (I4) и (I8); и второй случай, когда количество коэффициентов Δ_i больше числа этих уравнений. В этом случае недостающие уравнения получаются из условия обращения двойственной функции $V(\Delta)$ в максимум. Для этой цели надо составить частные производные от этой функции по оставшимся неизвестным и приравнять их нулю. В результате этого общее число уравнений будет равно числу весовых коэффициентов Δ_i . После определения из этих уравнений значений Δ_i и подстановки их в (I9) получим

$$V(\Delta)_{\max} = q_0(t)_{\min}. \quad (20)$$

В работе [2] показано, что для определения искомых параметров имеют место следующие формулы:

$$\Delta_1 = \frac{u_1(t)}{V_{max}}, \quad \Delta_2 = \frac{u_2(t)}{V_{max}}, \dots, \Delta_n = \frac{u_n(t)}{V_{max}}, \quad (21)$$

$$\Delta_1' = \lambda_1' u_1'(t), \quad \Delta_2' = \lambda_2' u_2'(t), \dots, \Delta_n' = \lambda_n' u_n'(t). \quad (22)$$

Формулы (21) и (22) служат для определения искомых параметров t_i , которые обращают функцию $q_0(t)$ в минимум. При решении этих уравнений предварительно их надо прологарифмировать, что позволит свести решение системы нелинейных уравнений к линейной системе.

Теперь вернемся к определению минимума функции (5) при наличии ограничений (6). В соответствии с изложенной выше процедурой составим неравенства по (13):

$$\left(\frac{u_1}{\Delta_1}\right)^{\Delta_1} \left(\frac{u_2}{\Delta_2}\right)^{\Delta_2} (\Delta_1 + \Delta_2)^{(\Delta_1 + \Delta_2)} \leq [q_0(t)]^{(\Delta_1 + \Delta_2)},$$

$$\left(\frac{u_3}{\Delta_3}\right)^{\Delta_3} \Delta_3^{\Delta_3} \leq 1,$$

$$\left(\frac{u_4}{\Delta_4}\right)^{\Delta_4} \Delta_4^{\Delta_4} \leq 1.$$

Положим здесь

$$\lambda_0 = \Delta_1 + \Delta_2 = 1 \quad (23)$$

и перемножим полученные неравенства

$$V(\Delta, t) = \left(\frac{u_1}{\Delta_1}\right)^{\Delta_1} \left(\frac{u_2}{\Delta_2}\right)^{\Delta_2} \left(\frac{u_3}{\Delta_3}\right)^{\Delta_3} \left(\frac{u_4}{\Delta_4}\right)^{\Delta_4} \Delta_3^{\Delta_3} \Delta_4^{\Delta_4} \leq q_0(t).$$

После подстановки сюда значений (4) получим

$$V(\Delta, t) = c_1^{\Delta_1} c_2^{\Delta_2} c_3^{\Delta_3} c_4^{\Delta_4} \Delta_1^{-\Delta_1} \Delta_2^{-\Delta_2} t_1^{-\frac{1}{2}\Delta_3 - \frac{1}{4}\Delta_4} t_2^{-\frac{3}{4}\Delta_4} t_3^{-\Delta_2 + \Delta_3 + \frac{3}{4}\Delta_4} \leq q_0(t).$$

Приравнявая здесь нулю показатели степеней у t_i и учитывая (23), получим следующую систему уравнений для определения Δ_i :

$$\Delta_1 + \Delta_2 = 1,$$

$$\Delta_1 - \frac{5}{2} \Delta_3 - \frac{1}{4} \Delta_4 = 0,$$

$$\Delta_2 - \frac{3}{4} \Delta_4 = 0,$$

$$-\Delta_2 + \Delta_3 + \frac{3}{4} \Delta_4 = 0.$$

Из этих уравнений было найдено

$$\Delta_1 = \frac{17}{29}, \quad \Delta_2 = \frac{12}{29}, \quad \Delta_3 = \frac{6}{29}, \quad \Delta_4 = \frac{8}{29}.$$

После подстановки $\Delta_1, \dots, \Delta_4$ в $V(\Delta)$ получим

$$V(\Delta)_{\max} = C_1^{\Delta_1} C_2^{\Delta_2} C_3^{\Delta_3} C_4^{\Delta_4} \Delta_1^{-\Delta_1} \Delta_2^{-\Delta_2} = 1,26 \alpha^{-\frac{6}{29}} q_p^{\frac{14}{29}} \left(\frac{L}{R}\right)^{\frac{8}{29}} = q_p(t)_{\min}.$$

Для определения искомых параметров оболочки имеем уравнения

$$\Delta_1 = \frac{U_1}{V_{\max}}, \quad \Delta_2 = \frac{U_2}{V_{\max}}, \quad \Delta_3 = \Delta_3 U_3, \quad \Delta_4 = \Delta_4 U_4.$$

После подстановки сюда значений (4) были получены следующие значения искомых параметров конструкции подкрепленной цилиндрической оболочки:

$$t_1 = \frac{\delta}{R} = 0,73 \alpha^{-\frac{6}{29}} q_p^{\frac{14}{29}} \left(\frac{L}{R}\right)^{\frac{8}{29}}$$

$$t_2 = \frac{F}{R^2} = 0,718 \alpha^{-\frac{21}{29}} q_p^{\frac{20}{29}} \left(\frac{L}{R}\right)^{\frac{28}{29}}$$

$$t_3 = \frac{a}{R} = 0,425 \alpha^{-\frac{15}{29}} q_p^{\frac{6}{29}} \left(\frac{L}{R}\right)^{\frac{28}{29}}$$

Величина α , входящая в эти выражения, приближенно определяется по сортаменту профилей, из которых будут изготавливаться шпангоуты.

Л и т е р а т у р а

1. Авдонин А.С. Прикладные методы расчета оболочек и тонкостенных конструкций. Машиностроение, 1969.
2. Даффин Р., Питерсон Э., Зенер К. Геометрическое программирование. Изд. "Мир", 1972.