

Л и т е р а т у р а

1. Г р р б у н о в М.И., Г л а з к о в В.И. Раздача
убчатых заготовок на коническом пуансоне с подпором на кромке.
"Кузнечно-штамповочное производство", 1968, № 8.
2. П а ш к е в и ч А.Г., К а ш и р и н М.Ф. Устойчивость
цилиндрических оболочек в процессах штамповки осевым усилием де-
формирования. М., "Кузнечно-штамповочное производство", 1974, № 3.
3. П о п о в Е.А. Основы теории листовой штамповки. М., "Ма-
шиностроение", 1968.
4. М а л и н и н М.Н. Прикладная теория пластичности и пол-
зности. М., "Машиностроение", 1975.
5. К а ч а н о в Л.М. Основы механики разрушения. Ф.М., М.,
"Наука", 1974.
6. Г о л о в л е в В.Д. Расчеты процессов листовой штампов-
ки. М., "Машиностроение", 1974.
7. А р ы ш е н с к и й Ю.М. Теория листовой штамповки анизотропных материалов. Издательство Саратовского университета, 1973.

УДК 621.983.01

И.И.Терещенко

НЕКОТОРОЕ УТОЧНЕНИЕ МЕТОДА ОПРЕДЕЛЕНИЯ РАБОТЫ ПЛАСТИЧЕСКОГО ДЕФОРМИРОВАНИЯ

Для анализа силового режима процессов обработки металлов давлением наряду с такими методами, как метод линий скольжения, приближенных уравнений, сопротивления материалов и др. находит широкое применение метод баланса работ [1]. Этот метод, основанный на законе сохранения энергии, применяли многие исследователи [2], [3], [4].

Работа проводилась без учета упрочнения [5]. Обычно в аналогичных расчетах упрочнение не учитывается и определение работы существенно упрощается. Но для реальных условий это грубое упрощение и формулы, полученные с учетом такого допущения, могут давать значительные ошибки при расчетах.

В работе [5] сделана попытка учитывать упрочнение, и в результате соответствующих вычислений получена система общих уравнений:

$$\begin{aligned}
& \frac{\partial v_z}{\partial t} + v_z \frac{\partial v_z}{\partial z} + \frac{v_\varphi}{z} \frac{\partial v_z}{\partial \varphi} + v_z \frac{\partial v_z}{\partial z} - \frac{v_\varphi^2}{z} = F_z + \frac{1}{\rho} \left\{ \frac{\partial \sigma}{\partial z} + \right. \\
& + \frac{1}{z} \frac{E}{\sigma(1+\mu)} \left[z \frac{\partial}{\partial z} (\varepsilon_i) \left(3z \frac{\partial v_z}{\partial z} - \frac{\partial(v_z z)}{\partial z} - \frac{\partial v_\varphi}{\partial \varphi} - \frac{\partial(v_z z)}{\partial z} \right) \right] + \\
& + 2 \frac{e_i}{\varepsilon_i} \left[3z \frac{\partial^2 v_z}{\partial z^2} - \frac{\partial^2(v_z z)}{\partial z^2} - \frac{\partial^2(v_z z)}{\partial z \partial z} + \frac{3}{z} z \frac{\partial^2 v_z}{\partial z \partial z} + \frac{3}{z} z \frac{\partial^2 v_z}{\partial z^2} + \right. \\
& + \frac{3}{2z} \frac{\partial^2 v_z}{\partial \varphi^2} + \frac{1}{z} \frac{\partial^2 v_\varphi}{\partial z \partial \varphi} - \frac{3}{2} \frac{\partial}{\partial \varphi} \left(\frac{v_\varphi}{z} \right) \left. \right] + 2 \frac{e_i}{\varepsilon_i} \frac{1}{z} \left[\frac{\partial(v_z z)}{\partial z} + \right. \\
& + \frac{\partial(v_z z)}{\partial z} + 3z \frac{\partial v_z}{\partial z} - 2 \frac{\partial v_z}{\partial z} - 2 \frac{\partial v_\varphi}{\partial \varphi} - 3v_z - \frac{3}{2z} \frac{\partial v_z}{\partial \varphi} + 3z \frac{\partial}{\partial z} (\varepsilon_i) \left(\frac{\partial v_z}{\partial z} + \right. \\
& \left. \left. + \frac{\partial v_z}{\partial z} + \frac{3}{z} \frac{\partial}{\partial \varphi} \left(\frac{\partial v_z}{\partial \varphi} + z \frac{\partial v_\varphi}{\partial z} - v_\varphi \right) \right) \right] \left. \right\}.
\end{aligned}$$

Аналогично из общих уравнений на основе уравнений движения можно получить еще два уравнения:

Для малых упругих деформаций

$$A_{y\partial} = \sigma_i \varepsilon_i = 3\mu \varepsilon_i^2 = \frac{3E}{2(1+\mu)} \varepsilon_i^2, \quad (1)$$

где σ_i — интенсивность напряжений;
 ε_i — интенсивность деформаций;
 μ — коэффициент поперечного сжатия;
 E — модуль упругости;
 ε_i — интенсивность скоростей деформаций.

Окончательная формула

$$A_{y\partial} = \frac{3E}{2(1+\mu)} \varepsilon_i^2. \quad (2)$$

Полная работа деформации

$$A = \iiint_{(v)} A_{y\partial} dv = \iiint_{(v)} \frac{3E}{2(1+\mu)} \varepsilon_i^2 dv = \frac{3E}{2(1+\mu)} \iiint_{(v)} \varepsilon_i^2 dv, \quad (3)$$

где v — объем деформируемого тела.

Для больших упругих деформаций

$$A_{y\partial} = \sigma_i \varepsilon_i = \frac{3E}{2(1+\mu)} \varepsilon_i \varepsilon_i. \quad (4)$$

Общее выражение

$$A = \int_{(t)} \int_{(v)} \int A_{y\delta} dv dt = \frac{3E}{2(1+\mu)} \int_{(t)} \int_{(v)} \int \epsilon_i \epsilon_i dv dt. \quad (5)$$

Поскольку деформации в сопротивлении материалов малы, то имеется две рабочие формулы:

удельной работы

$$A_{y\delta} = \frac{3E}{2(1+\mu)} \epsilon_i^2, \quad (6)$$

полной работы

$$A = \frac{3E}{2(1+\mu)} \int_{(v)} \int \epsilon_i dv. \quad (7)$$

Далее можно подсчитать работу пластического деформирования с учетом упрочнения для отдельных технологических процессов.

Л и т е р а т у р а

1. С т о р о ж е в М.В., П о п о в Е.А. Теория обработки металлов давлением. М., "Машиностроение", 1971.
2. З и б е л ь Э. Обработка металлов в пластическом состоянии. ОНТИ, 1934.
3. Г о л о в и н А.Ф. Прокатка, ч. I. Metallurgizdat, 1933.
4. А л е к с е е в Ю.Н. Введение в теорию обработки металлов давлением, прокаткой и резанием. Харьковский государственный университет, 1969.
5. Т е р е щ е н к о И.И. К вопросу учета упругой деформации металла. КуАИ, 1977.