Министерство высшего и среднего специального образования Р С Φ С Р Куйбышевский ордена Трудового Красного Знамени авиационный институт имени С $_{\bullet}\Pi$ $_{\bullet}$ Королева

Л.С. Меламедова Г.Е. Мазова

Выбор комплекса ТЕхнических средств

Учебное пособие

Меламедова Л.С., Мазова Г.Е. Выбор комплекса технических средств (КТС): Учебное пособие. - Куйбышев: КуАИ, 1981, с. 36.

в пособии рассматриваются вопросы выбора комплекса технических средств (КТС) АСУ на различных стадиях проектирования. Предназначено для студентов спец. 0646, 0647, выполняющих диплоиные проекты по тематике, свизанной с разработкой подсистем и наращиванием АСУП в целом, применимо при выборе отдельных видов технических средств (ТС).

Темплан 1981 г., поз. 694.

генензент м.Л.С и л и н

утверждено на редакционно-издательском совето института 12.12.80 г.

С Куйбышевский авиационный институт, 1981

I. KTC - TEXHOJOINYECKAR EASA HPONSBOJCTBEHHGIO HPOHECCA OFPAGOTKN NHOOPMAHNN

КТС является материальной основой любой автоматизированной системы управления. Его можно рассматривать как технологический комплекс для переработки и выпуска производственной информации, отчетной документации в виде сводок, табуляграмы, рапортов и т.п. Анализ КТС показывает, что в зависимости от решаемых задач и степени автоматизации функций преобразования информации в системах применяется определенный набор ТС, структур подсистем.

Структура подсистем предопределяет вполне определенные ТС, т.е. каждый вариант структуры может быть реализован несколькими технологическими вариантами. В связи с этим необходима классификация ТС, чтобы проводить их сравнительный анализ с целью выбора ТС для АСУ.

Классификационный признак должен включать функциональные и конструктивные особенности ТС, такие как:

выполняемые функции и операции;

возможность работы с определенными носителями информации; особенности ввода и вывода информации;

географическое расположение точек возникновения и потребления информации:

стыковку различных ТС в единый комплекс и другие.

В соответствии с основными этапами преобразования информации все средства делятся на четыре функциональные группы:

- Средства сбора и регистрации;
- 2. Средства передачи;
- 3. Средства обработки;
- 4. Средства выдачи (отображения).

Многие средства носят многофункциональный, комплексный характер. Дальнейшая классификация ТС в каждой подгруппе проводится по признакам, которые являются практически общими для всех технических средств: производительность, точность, надежность в работе и другие технико-экономические характеристики.

В практике проведения расчетов для качественного сравнения между собой отдельных вариантов КТС необходимо определять:

для средств регистрации и сбора - функции устройств и эксплуатационные расходы; места их установки, ограничения выбора средств, зависящие от условий задач системы, время регистрации и стоимость устройств;

для средств передачи - тип каналов связи, расстояния от пунктов сбора до пунктов обработки информации, ограничения выбора средств, зависящие от условий задач системы, время передачи, стоимость средств и эксплуатационные расходы;

для средств обработки - требования и ограничения к вычислительной технике в зависимости от решаемых задач, характеристика
устройств, время решения задач, стоимость средств и эксплуатационные расходы;

для средств выдачи и отображения результативной информации - массивы информации, подлежащей хранению, пункты потребления и вид представляемой информации, функции устройств передачи, стоимость средств и эксплуатационные расходы.

2. OCHOBHHE GAKTOPH, BIMADHME HA BHEOP KTC

Выбор ТС в значительной степени влияет на структуру АСУП. Для каждого предприятия должен быть выбран индивидуальный КТС, в макси-мальной степени учитывающий все особенности объекта и управляющей системы.

Основные параметры могут быть представлены пятью группами:

<u>I. Основные параметры объекта управления.</u> характеризующие тип производства, частоту перехода на выпуск нового вида продукции и длительность этого процесса, номенклатуру изделий и комплектующих;

производственную структуру предприятия и основные экономические показатели работы объекта в целом и отдельных подразделений;

планировку предприятия и его подразделений с указанием размещения оборудования, прохождения материального потока и его основных характеристик;

допустимые места установки технических средств управления с указанием предельно возможных габаритов, веса, площади;

возможные места прокладки кабельных линий с указанием вида прокладки (подземной, наземной, подвесной);

климатические условия в производственных подразделениях; уровни шума, электрические и радиопомехи, наличие вибрации и прочих особенностей эксплуатации технических средств.

 Организационные и технические параметры управляющей системы включают:

организационную структуру управляющей системы с указанием управленческого персонала по каждому производственному подразделению;

функциональную схему системы управления с указанием последовательности автоматизации функций управления, календарных сроков автоматизации и критериев, положенных в основу определения этапности внедрения;

влияние автоматизации управления на основные экономические параметры системы управления применительно к каждой из автоматизируемых функций управления;

наличие технических средств в существующей управляющей системе, их функции, основные характеристики, размещение, степень загрузки (в том числе кабельные линии связи);

предполагаемую тиражируемость рассматриваемой управляющей системы с указанием степени универсальности принятых решений и числа предприятий, на которые они могут быть распространены.

3. Основные входные и выходные параметры информационного потока управляющей системы включают:

размещение в подразделениях точек генерации информации о состоянии объекта с указанием по каждой точке карактера ввода информации (автоматической, ручной), структуры сообщения и его формата, закона распределения появления сообщений во времени;

список реквизитов, их количество, размер, периодичность смены информации по реквизитам и вид информации в них (цифровой, алфавитно-цифровой);

список различных видов вводимых сообщений с указанием реквизитов, входящих в каждое сообщение;

размещение точек отображения с указанием по каждой точке структуры сообщения и его формата, необходимости регистрации информации и характера ее дальнеймего использования, источника отображаемой информации (результат решения какой-либо задачи или какая входная информация привела к необходимости отображения), закона распределения времени отображения информации для каждого вида отображаемой информации;

список различных видов отображаемых сообщений с указанием реквизитов, входящих в каждое сообщение.

4. Параметры, определяющие особенности функций управления предприятием, подлежащим автоматизации, включают:

список задач, решение которых автоматизирует ту или иную функцию управления с указанием по каждой задаче источника запуска задачи, исходной информации и степени влияния точности ее задания на конечный результат решения; приемники результатов решения и степени их использования; объем промежуточной информации, ограниченной на время решения каждой из задач;

взаимосвязь автоматизируемых и неавтоматизируемых функций управления:

ограничения на временную последовательность решения задач; блок-схемы решения задач, отражающие последовательности этапов работы отдельных типов устройств, параметры этапов задач, влияющие на время выполнения требуемых действий определенным типом устройств, возможности выполнения любого этапа в зависимости от окончания выполнения предыдущих:

зависимость производственных потерь от степени точности результатов решения задач с указанием возможности контроля результирующей информации человеком;

зависимость производственных потерь от времени решения задачи (наиболее существенно это для задач, у которых предполагаемое время решения велико по отношению к периоду запуска или для задач, на которые даны ограничения по времени решения);

зависимость точности конечного результата решения и, следовательно, производственных потерь от "старости" исходных данных (под "старостью" подразумевается интервал времени между генерацией исходных данных и временем получения результатов решения задач, базирующихся на этих исходных данных).

5. Прочие параметры — это различного рода дополнительные требования к КТС со стороны системы управления (например, возможные сроки приобретения технических средств, фирма-поставщик, возможности подготовки кадров и др.). Все основные технические требования к КТС делятся на: информационные, организационные, математические, технические, экономические.

Виформационные требования — это информационная совместимость технических средств по формам представления информации, видам машинных носителей, языкам, кодам и др.

Организационные требования — это соответствие структуры КТС структуре управления объектом и технологии управления им, возможность изменения и развития КТС и другие.

Математические требования: быстрота решения задач АСУП зависит от конструкции ТС и от качества математического обеспечения.

Технические требования подразделяются на конструктивные и эксплуатационные, внутренние и внешние, основные и вспомогательные.

К основным относятся такие как производительность, надежность, использование унифицированных блоков, простота блоков, простота эксплуатации.

К вспомогательным - техническая совместимость средств, техническая эргономика и эстетика.

Экономические требования, т.е. экономичная информационная совместимость, должны входить во все вышеперечисленные требования.

К числу экономических требований относятся:

минимальные капитальные вложения на создание КТС; минимальные эксплуатационные затраты и простота эксплуатации; минимальная производственная площадь для размещения КТС; минимальный цикл обработки информации:

минимальная себестоимость одного машино-часа работи КТС и другие.

В качестве критерия выбора КТС следует применять минимум приведенных затрат.

Этот показатель дополняется данными о надежности КТС и уровне механизации и автоматизации массовых и ручных операций.

3. BMGOP KTC

Выбор КТС является одним из наиболее важных и ответственных этапов проектирования системы управления на всех стадиях разработки (технического задания, технического и рабочего проекта, внедрения).

Выбор КТС заключается в следующем:

- I. Определяется четко цель и задача применения ТС в АСУП:
- 2. Определяются общие и частные критерии, позволяющие оценить варианты ТС:
- Устанавдиваются зависимости между общими и частными критериями;
 - 4. Определяется номенклатура технических средств;
 - 5. Рассчитывается количество ТС:
- 6. Подбираются данные по вариантам ТС для данной задачи, подсистемы, системы;
 - 7. Выбираются ТС.

Основной показатель качества функционирования КТС является функционалом от времени и точности преобразования информации КТС. Необходимо стремиться к минимизации этих потерь. Эффективность КТС зависит также от затрат на создание и эксплуатацию КТС.

Таким образом, оценка эффективности КТС должна производиться на основе следующих факторов: точности, скорости и стоимости обработки информации.

Каждый из этих факторов является функцией многих переменных, поэтому выбор оптимального варианта КТС представляет собой сложную многопараметрическую задачу.

В качестве оптимизирующего параметра принимается стоимость обработки данных на базе выбранного КТС. Эта стоимость измеряется величиной приведенных затрат на создание и эксплуатацию КТС. Дополняется данный критерий длительностью цикла обработки информации и степенью ее достоверности.

4. PACYET HOTPEGHOCTH B TC

4.І. Классийнкання залач

Все задачи можно разделить на три класса: І)оперативного взаи-модействия, 2) регулярные, 3) нерегулярные.

К первому классу относятся задачи, возникающие в произвольные моменты времени по инициативе пользователей и требующие жестко регламентированного времени обслуживания. При запаздывании обслуживания ценность решения задачи этого класса падает. К этому классу оты носятся справочные задачи, решаемие в режиме одиночных запросов или

в режиме диалога (многопроектных последовательных запросов), а также задачи накопления и корректировки информационных массивов. Обычно задачи этого класса режаются в реальном масштабе времени.

Задачи второго класса решаются по расписанию и являются основными, решаемыми в системе. Ценность решения их также зависит от времени их обслуживания. К этому классу относятся практически все задачи, время решения которых заранее регламентировано. Эти задачи обычно делятся по периодичности решения и по функциональному назначению. Основным критерием качества решения этих задач является допустимое время запаздывания их решения (t_{3aO}) .

Задачи третьего класса часто называют "фоновыми", время их решения жестко не регламентируется, решаются они по инициативе диспетчера системы для выравнивания загрузки ЭВМ в моменты недогрузки ее при решении задач первого и второго классов. К ним относятся научно-технические расчеты, упорядочение и перезапись информационных массивов, отладка программ в режиме пакетной обработки данных.

Характерной особенностью проектирования АСУ является изменение "веса" задач каждого класса в системе на соответствующем этап є
ее создания. В начальный период в системе преобладают задачи первого и третьего классов (формирование массивов, отладка программ, сортировка и коррекция массивов данных и т.п.). По мере разработки системы поток системных задач и задач оперативного взаимодействия
увеличивается и становится более разнообразным. Поток задач по отладке программ уменьшается, а задач сортировки, оптимизации и др.
увеличивается.

Поток задач первого класса имеет вероятностный характер, а время их обслуживания ограничено. Загрузка системы задачами этого класса характеризуется интенсивностью поступления запросов на диалог \mathcal{A}_{τ} и интенсивностью их обслуживания \mathcal{L}_{τ} ЗВМ системы: $\mathcal{P}_{t} = \mathcal{A}_{\tau}/\mu_{t}$.

Все задачи будут обслужены в том случае, если оудет выполнено условие стационарности, т.е. $\rho_1 < 1$. При этом своевременность обслуживания зависит от величины $\mu_1 = 1/t_{ofc}$ и $t_{ofc} = t_{ofc}$ допустимое время обслуживания одной задачи.

Системные задачи поступают на обслуживание согласно календарному плану в определенные периоды цикла. Для больших систем цикл обычно составляет год, а период — месяц. В зависимости от перечня АСУ загрузка ее системности задачами неравномерна и практически всегда существует период максимальной загрузки. Поэтому КТС должен быть достаточно мощным, чтобы обеспечить своевременное решение не только дислоговых задач, но и системных в самый загруженный период цикла.

Хотя задачи третьего класса не регламентированы сроками решения, необходимо выделять определенный объем машинного времени на отладку, сортировку массивов и т.д.

Таким образом, общие затраты времени на решение задач всех классов определяются как

$$T_{oбщ} = \sum_{i=1}^{3} T_{i}^{"} / K_{rc} C$$
, где $\sum_{i=1}^{3} T_{i}^{"} -$ затраты времени на решение задач трех классов; $K_{rc} -$ коэффициент готовности системы; $C -$ количество ∂BA , обслуживающих потоки задач всех трех классов.

4.2. Расчет продолжительности решения задач на ЭВМ

При расчете необходимого количества $\partial \mathbb{B} \mathbb{N}$, обеспечивающих переработку информации в заданном интервале времени ($T_{\text{ДОП}}$), обычно используется метод, основанный на определении необходимого машинного времени для решения задач системы. Следовательно, тип $\partial \mathbb{B} \mathbb{N}$ и их количество определяют, исходя из справедливости неравенства

$$T_{OOU} / T_{OON} = \ell < 1$$
.

Время обслуживания задач I-го класса в интервале времени $T_{\text{поп}}$ определяется из соотношения

$$T_1' = P_1 T_{\partial \partial n}$$
, (2)

где $\rho_{\rm f} = \lambda_{\rm f}/\mu_{\rm f}$ - характеризует загрузку ЭВМ задачами данного класса.

Время обслуживания 2-го класса определяется по формуле

$$T_2' = \frac{T_{imaxc} K_{no8m}}{K_{rn} K_{mn}} , \qquad (3)$$

 $T_{j_{\mathit{MANC}}}$ — максимальное время, необходимое для решения задач гле панного класса в наиболее загруженный период цикла;

 \mathcal{K}_{CO} - коэффициент готовности программ, поступающих на обслуживание:

 K_{mn} - коэффициент мультипрограммности обработки задач; - коэффициент, характеризующий возможные повторения расчетов.

Затраты времени на решение задач 3-го класса

 $T_3^{\prime} =
ho_3 \; T_{\partial\partial\Omega}$. Формулами (I) — (4) удобно пользоваться в том случае, когда информация о задачах неполная, взятая из опита решения подобных запач пругими системами. Если в системе имертся задачи всех трех классов и информация о задачах достаточная (объем обрабатываемой информации, внешние носитежи, время работы процессора по ее обра-

ботке), то для определения
$$T_i'$$
 лучие использовать выражение $T_i' = \sum_{m=1}^{M} \beta_m \left[\frac{2 \left[1 + \sum_{i} \lambda_{z} y_{z} \right] (1 + \alpha y)}{1 - 2 \alpha \beta_m (1 + \sum_{i} \lambda_{z} y_{z})} \right],$ (5)

где β_m - время работы процессора при обслуживании m - \bar{x} задача / - го класса без учета времени обслуживания прерываний:

д - интенсивность возникновения прернваний Z -ro TMIA в процессе решения /// -й задачи после обслуживания которой решение прерванной зацачи продолжается с прерванного места:

 g_z – интенсивность их обслуживания устройствами ЭВМ:

- интенсивность поступлений прерываний, требующих начать обслуживание /// -й задачи:

у - интенсивность обслуживания этих прерываний:

- количество типов прерываний, поступивших при реше-HUM /// - N BAHATA:

М - число задач, решаемых в рассматриваемый период цикла. Тогда, задавшись значениями $\mathcal{C}_1 \, \rho_1$, ρ_3 и Тлоп при известных T_{jmakc} , K_{rc} U K_{g} , находят значение $T_{i}^{\prime\prime}$ ношения $T_{\text{общ}}/T_{\text{доп}}$ определяют количество ЭНМ, обеспечивающее решение всех задач в пределах Тиоп:

При $\ell <$ / все задачи системы будут обслужены данным количеством $3\mathrm{Bd}$ в заданный период времени $\mathrm{T}_{\mathrm{доп}}.$ При $\ell > 1$ необходимо увеличивать C до тех пор, пока не будет выполнено условие $\ell < 1.$

Если при этом окажется, что требуется большее число ЭЕМ данного типа (например. С > 5), то для повышения эффективности решения задач и упрощения комплексирования ЭВМ целесообразно использовать более высокопроизводительные ЭВМ, что позволит уменьшить их общее количество в системе. При этом требуется снова определить значения 💯 с учетом быстродействия устройств новой ЭВМ. Значения 77 меняются на различных этапах создания АСУ, и их соотношения такке различны для основных и вспомогательных ЭБМ системы. При работе ЭВИ в мультипрограммном режиме для эффективного использования ее моцности в оперативной памяти размещается N программ. готовых к немедленному обслуживанию их процессором. При наличии в смотеме пользователей, работающих в системе диалога, в оперативно: памити следует размещать соответствующее количество програми, обеспечивающих оперативное взаямодействие этих пользователей с системой. Кроме того, для обслуживания программ в оператрено: памяти необходимо разместить определенный объем данных. а также программы ОС ЭВА.

Объем оперативной памяти ЭБА (или вычислительной системы) можно определить, исходя из следующего:

$$Q_{n,n} \ge \left(Q_{n,n} + Q_n + Q_y + M_{n,q} + Q_{\mu,n} \right) \tag{7}$$

где $Q_{2,2C}$ - общий объем оперативной памяти, выделенный для размещения программ ОС;

 $\mathcal{Q}_{_{//}}$ - объем оперативном памяти для хранения запросов пользователя и программ, обслуживающих эти запросы;

 $\bar{Q}_{_{\Sigma}}$ - объем оперативной памяти для хранения системных программ;

 $\mathcal{M}_{\text{prof}}$ - объем массива данных, обеспечивающего функционирование программ;

 $\mathcal{Q}_{p,p}$ - объем работы поля оперативной памяти.

Объем внешней памяти на магнитных носителях зависит от ооъема массивов данных программ соответствующих классов. Массивы данных обнчно хранятся в НМЛ, комичество которых определяется из соотно-

$$\frac{Q_{M,g} + Q_{R-C,3} + Q_{OB}}{Q_{M,g}}, \qquad (8)$$

оперативного взаимодействия.

Объем памяти прямого доступа (на магнитных дисках, барабанах) определяется как сумма объемов памяти, необходимая для хранения всех пр γ грамм ОС ($\mathcal{Q}_{O,OC}$), программ обслуживания пользователей в режиме оперативного взаимодействия ($Q_{\alpha\beta}$), программ системных задач ($\mathcal{O}_{2,C,3}$), а также некоторый объем рабочего поля ($Q_{\alpha,\alpha}$) для временного хранения текущей информации:

$$Q_{M-g} > (Q_{0C} + Q_{0B} + Q_{0.C.3} + Q_{PB}).$$
 (9)

$$n_{M,g} \geqslant L_{M,g}/Q_{n,g}$$
, (10) где $Q_{n,g}$ – объем одного пакета дисков.

4.3. Расчет количества технических средств

1. Средства сбора информации. Количество пультов ввода і - й точке сбора определяется по формуле

$$N_{ipqcq.n.b} = \frac{q_i}{\varphi_{\mu_{inb}} \kappa_{r.ep} \kappa_{ucn.\bar{u}on}}, \tag{II}$$

где φ, K_{rep} - (значение см. на с.17);

где K_{UCO} дол - коэффициент допустимого использования ТС принимается (0,5 - 0,6) для периферийных устройств систем сбора.

минимальная пропускная способность в с -й точке,

$$\mu_{i\eta,B} = \frac{\ell \cdot 3600}{t_{\mathcal{U}}} . \tag{12}$$

Здесь $t_{\mathcal{U}}$ - максимальный цики опроса пультов ввода, задается в техническом паспорте устройства;

длина сообщения в внаках.

Затем уточняется количество устройств ввода с учетом возможности объединения точек ввода без нарушения удобства обслуживания на расстоянии и определяется $N_{ipax.o.s}$ до ближайшего большого целого числа.

Суммарное количество устройств ввода в n точках учета $K_{UCN. \ \partial ON} = 0.5$, если основная масса информации в точке ($\approx 50\%$) регистрируется в начале смени; ≈ 0.4 , если сообщения поступают равномерно в течение смени; ≈ 0.3 , если основной объем информации поступает в середине смени и ≈ 0.2 , если основной объем поступает в конце смени.

Полученное $N_{L\rho acv}$ округляется до ближайшего большого целого числа $N_{L\rho\rho}$, которому соответствует вовый коэффициент К исп.доп = Кисп.доп \times Кзагр — коэффициент загрузки устройства;

$$K_{3aep} = \frac{N_{ipacy}}{N_{inp}}$$
.

если $K_{\text{исп.доп}}^{\dagger} \leqslant K_{\text{исп.доп}}$, то производится концентрация точек учета для увеличения коэффициента $K_{\text{заго}}$.

2. Аппаратура передачи данных. Количество однотипных средств передачи данных находится по формуле

$$N_{nep} = \frac{\sum_{i=1}^{m} Q_i}{v R_H K_C t_{nep,\partial on}} K, \qquad (13)$$

тπо

N - количество точек, с которых собирается информация;

— объем информации, регистрируемой устройством, знаки;

у - скорость передачи информации, зн/сек;

 $t_{nep.don}$ - допустимое время передачи информации;

 козффициент, учитывающий число приемных и передающих устройств;

 K_r - коэффициент готовности устройств (по техническому паспорту);

Допустимое время передачи $t_{nep-don}$ определяется как отрезок времени между возникновением информации и необходимым моментом ее доставки на пункт переработки. При этом следует учесть время на подготовку информации к передаче (склейка, заправка пэрфоленты, перезапись, вхождение в связь и т.п.). Определив время передачи, находят скорость передачи $v_{nep-don}$.

Пропускная способность системы зависит от количества ошибок, вносимых каналами связи. С ростом количества ошибок увеличивается число переспросов и уменьшается количество переданной информации. В связи с этим выбор метода повышения достоверности инфермации значительно влияет на скорость передачи, а следовательно, и на время.

Системы, в которых повторяются целые группы (блоки знаков или кодовых комбинаций), называются системами АЗО-Б. Системы, в которых повторяются только искаженные комбинации, называются АЗО-К.

В табл. I, 2 даны расчетные значения коэффициента снижения скорости передачи для наиболее распространенных кодов и кодовых комбинаций.

Границы области экономической целесообразности определяются в основном тремя параметрами: дальностью связи, среднесуточным рб-меном и средним количеством знаков в одном сообщении (средним порционным объемом данных, подлежащих передаче за один прием).

Статистика показывает, что использование коммутируемой телеграфной сети со скоростью до 200 бод выгодно при величинах обмена примерно 2·10⁻⁵ - 2·10⁶ знаков в месяц, т.е. 7-70 мин работы в сутки, и при расстояниях, для которых аренда канала уже не выгодна (20-120 км). При малых обменах и меньших расстояниях выгоднее коммутируемая сеть со скоростями до 50 бод, при больших обменах - коммутируемая телефонная сеть, а при еще больших - арендованные телефонные каналы.

5-7285

волица І

(A30-K)
28
скорости
снижения
Коэффициент

Д	Хара	Xaparrepucrura	кода		$R_W = R_K - \frac{1 - D}{1 - \Pi P_0}$			
	Ü	¥	W.		Po	OMMBOHOR //	$R_{\kappa} = \frac{\kappa}{n}$	RH
IO_3	ιΩ H	п	4	0	0,014895427	ເດ	0,73	0,678
	IO	9	겍	0,0	0,009955111	2	9.0	0,566
	IZ	7	លេ	0,0	0,0II934	D.	0,583	0,544
10-4	15	II	4	0,0	0,00149895	2	0,73	0,726
	OI	9	4	0,0	0,00099955I	2	9.0	0,596
	12	7	Ŋ	0	0,00II 9934	വ	0,583	0,579
		(
		STeC.		11 - 2	цеина кода:			
				* ×	количества информационных символов	ционных сим	BOLOB;	
				m - 1	количества проверочных	THENY COMBONOB;	MOB;	
				p - 1	вероятность ошиски символа;	CHMBOLA;		
				Po - 1	вероятноств обнаружения ошибок;	жения ошибо	N.	
				1	emrocrb nogropurele.	я.		

Козфициент снажения скорости при слочной защите (АЗО-Б)

	$p = 10^{-5}$; $n = 7$		$R_{\beta} = \frac{mn}{(m+1)(n+1)} \left(g \ell + p_{\mu}\right)$	(Md+78)
>	(1+u)(n+1)	$\left g_e = (1-p)^c \right $	$(p_{H} = Q_{m}^{2} +_{I} C_{n+I} p^{4(I-p)^{\ell-4}}$	1-p)6-4 RA
Ľ	48	0.957	0,00042	0,697
9 6	8	0.922	0,00154	0,733
) LC	128	0 8888	98800 0	0,729
2 0	168	0.857	0,00588	0,714
3 8	248	0 7958	0 O O S 3050	0,673
3 6	408	0,6868	0,03570	0,589
8 8	648	0,5505	0,09072	0,475
3 2	1608	0.2274	0,56280	861'0
8 8	808	0,4751	0,14140	0,408
	SHOOD	и - количество инф	количество виформационных символов в коловой комбинации;	эдовой комбинации;
		N - KOLEHGOTBO KOL	количество кодовых комбинаций в блоке;	
		g - Bedorthooth for a diox. g - Bedorthooth Foro, who b diox. g - Bedorthooth Reochapyments o	ROLLYBOTTE COMMENCE E CACKE HE ÓYDET HE OTHOR OURGEN; BEDGATHOCTE RECORRENS OURGOS.	ни одной ошибки;

3. Средства регистрации информации. Предварительный расчет числа автономных средств регистрации и периферийных устройств дистанционных установок Мараси в общем случае для кажлой точки ввода производится по формуле

$$N_{ipacq} = \frac{Q_i}{\pi K_{nep} K_{ucn-\partial an} \Phi 3600}$$
 (14)

Q; - суточный объем информации в знаках на I точку ввола (с учетом исправления обнаруженных ошибок):

// - средняя производительность оператора. зн/с (табл.2):

🗸 - фонд времени работы ТС в сутки, зависящий от режима работы предприятия:

 $K_{r.ep}$ — коэффициент готовности устройства (табл.2); $K_{ucn.don}$ — допустимый коэффициент использования ТС, $K_{ucn.don}$ = 0,2 + 0,5, определяется по формуле

$$\mathcal{N}_{n.6} = \sum_{i=1}^{n} \mathcal{N}_{i.n.8}.$$

$$N_{n.8} = \sum_{i=1}^{n} N_{i.n.8}$$
.

Количество центральных устройств находится так:

 $N_{i.pacv.u.y} = \frac{\sum_{i=1}^{n} Q_i}{\mu_{u.y} \varphi K_r K_{ucn.8on.yy}}$, (15)

где $K_{ucn.don.uy}$ - допустимый коэффициент использования центральных устройств 0.6 + 0.8:

 $N_{i,pacq.\,qg}$ — округляется до ближайшего целого числа. Проверяется выполнение соотношения $\frac{N_{n.\,6}}{N_{qq}} \ll N_{o}$, (15, a)

 $N_{\rm o}$ - максимальное число пультов ввода, подключаегле мых к одному центральному устройству.

Если соотношение (15, a) не выполняется. необходимо увеличить количество центральных устройств.

При выполнении этого соотношения расчет заканчивается.

5. ОПЕНКА ТОЧНОСТИ РЕШЕНИЯ ЗАДАЧ

Требования по времени и точности для разных задач различны, поэтому их значения вычисляются по каждой задаче или группе взаимосвязанных задач.

Точность решения задачи выражается через вероятность правильного решения каждой задачи в заданное время. Задача считается решенной правильно, если за время решения не произошло ни сбоя, отказа ТС, ни ошибки оператора; или ошибки (сбой, отказ) произошли но были обнаружены и исправлены за время, не превышающее Т_{лоп}.Вероятность правильного решения зависит, с одной стороны, от характеристик и параметров всех технических средств и методов контроля,преоб разования информации. от квалификации обслуживающего персонала, участвующего в решении задачи на всех ее этапах; с другой стороны,от запаса времени, в течение которого ошибка может быть обнаружена и исправлена.

В общем случае вероятность появления необнаруженной ошибки определяется по формуле

$$P_{0ul} = 1 - \prod_{i=1}^{n} (1 - P_{i c \delta}) \prod_{j=1}^{m} (1 - P_{j n e \rho}) \prod_{\theta=1}^{n} (1 - P_{\theta o \delta \rho}) \prod_{y=1}^{m} (1 - P_{y \delta o i \theta}), \quad (16)$$

где P_{out} - вероятность появления ошибки при преобразовании информации на всех этапах;

 \mathcal{P}_{icd} - вероятность появления ошибки в i -м устроистве подсистемы сбора:

 $p_{i,nep}$ — вероятность появления ошибки в j -м устройстве при передаче информации;

 $ho_{ heta o \delta p}$ — вероятность появления ошибки в heta —м устройстве обработки информации:

 n_*m_*z , κ - устройства КТС, соответственно сбора, передачи, обработки, выдачи информации.

При расчете вероятности правильного преобразования информации необходимо учитывать как структуру конкретного КТС, так и значения $p_{i,j},\theta,$ у устройств, представляемые в реальных случаях как вероятности появления ошибки в системе "устройство-оператор". Эти параметры для некоторых технических средств сбора и передачи в реальных условиях работы устройств представлены в табл. 3.

Аля характеристики функционирования ЭВМ вводится величина, представляющая собой вероятность решения задачи в заданное время, $\mathcal{V}_{\mathcal{S}_{6}/d}$ — вероятность появления ошибки в $\mathcal{S}_{-\mathcal{H}}$ устройстве подсистемы выдачи информации (при исправном оборудовании), называемая коэффициентом устойчивости:

$$K_{y} = \ell - \frac{T}{T} , \qquad (17)$$

где Т - время решения задачи при отсутствии сбоев;

— среднее время между сбоями.

Таким образом, коэффициент устойчивости экспоненциально убывает с увеличением длительности решаемых задач.

6. ЭКОНОМИКА ВЫБОРА КТС

При выборе типа устройства приходится их сравнивать по большому количеству различных характеристик (параметров). Обычно три
или четыре параметра являются определяющими. В случае необходимости следует учитывать несколько параметров одновременно. Требуемый
тип устройства из нескольких типов ТС выбирается по основным парашетрам устройств в порядке их важности и соответствия требованиям
системы. Окончательный выбор производится по оптимизируемому параметру. В качестве такого применяются, как правило, стоимостные характеристики.

В ряде случаев для сравнительной оценки и упрощения выбора однотипных устройств, отвечающих требованиям использования их в kTC, удобно пользоваться комплексным критерием оценки "качества" TC.

Критерий оценки "качества" λ -го типа устройства в общем виде получен из предположения, что для определения эффективности применения λ -го типа устройства в КТС основными параметрами его оценки являются: время работы устройства при обработке определенного массива информации (\mathcal{L}_{λ}), возможная информационная емкость (\mathcal{Q}_{λ}) и стоимость (\mathcal{C}_{λ}) — и может быть представлен в виде

$$K_{i_{K}ay} = \frac{C_i t_i}{Q_i} q \qquad (18)$$

для сравнения отличных по функциональным возможностым устройств в критерий оценки "качества" вводятся коэффициенты другитывающие значимость (полезность) тех или иных функций устройства

для данного КТС. Они могут быть получены экспертным путем. Для однотипных (одинаковых) по функциям устройств этот коэффициент может быть принят равным единице. Лучшим является устройство с наименьшим К .:

Вибранный КТС должен быть оценен по следующим технико-экономическим характеристикам:

времени решения заданного комплекса задач; коэффициенту использования:

технической, кодовой и программной совместимости:

надичию универсальных связей процессора с внешними устройствами, которые позволяют легко наращивать и изменять состав подключенного оборудования;

коэффициенту "качества" как различных групп устройств комплекса, так и ЭВМ в целом;

приспособленности к мультипрограммной работе;

затратам на ручное и машинное программирование обработки данных в АСУП;

параметрам надежности:

приведенным затратам на вычислительный комплекс, а также по характеристикам математического обеспечения ЭВМ, определяющимся:

наличием трансляторов универсальных и проблемно-ориентированных алгоритмических языков;

возможностью записи команд с помощью псевдокоманд и наличием интерпретирующей программы: совместимостью применяющихся средств автоматической переработки информации на уровне машинных команд;

возможностью перевода программ с языка данной ЭВМ на язык другой ЭВМ;

наличием программы-диспетчера вспомогательных, обслуживающих программ и библиотеки стандартных программ:

качеством типовых программ, разработанных в других организациях и пригодных к использованию в данной АСУП:

трудоемкостью ручного программирования задач АСУП при условии использования данной ЭВМ.

Из всех удовлетворяющих перечисленным требованиям вариантов выбирается тот, который имеет минимальные приведенные затраты.

6.1. Расчет приведенных затрат

Вариант КТС выбирается по условию минимума суммарных приведенных автрат:

$$\sum_{k=1}^{4} C_{k,j} + E_{H} \sum_{k=1}^{4} K_{j} = min$$
 (19)

при ограничении на допустимое время обработки информации Т___):

$$(T_{\text{MOI}}):$$

$$\sum_{k=1}^{q} T_{kj} \leqslant T_{\partial OI} ,$$
(20)

- где / номер сопоставляемого варианта набора технических средств (или КТС);
 - С годовые эксплуатационные затраты. Они включают заработную плату с отчислениями на социальное страхование, плату за электроэнергию, содержание помещений, ремонт и амортизацию КТС, расходы на содержание нормативного хозяйства, вспомогательные материалы и прочее;
 - к капитальные затраты. Они состоят из затрат на приобретение КТС и математическое обеспечение и специальное обучение производственного и управленческого персонала;

√ - число фаз;

J' — время обработки информации на каждой из 4-х фаз (сбор, передача, обработка, выдача данных).

6.2. Время полного цикла обработки информации

Полный цикл обработки данных в АСУ охвативает все процедуры, выполненные над производственной информацией с момента ее возникновения и регистрации до момента выдачи результатов обработки данных, и включает следующие основные этапы:

соор, передачу и подготовку к вводу в ЭЕМ первичной информации;

ввод, накопление и обработку информации;

ввод и передачу результатов обработки потребителю; реакцию персонала на управляющее воздействие со стороны АСУП. Цикл обработки информации (T_{tt}) в АСУП определяется по формуле

$$T_{\mathcal{L}} = T_{\kappa \tau_{C}} + T_{\rho \cdot B n} = T_{\rho n} + T_{\beta \cdot H \cdot 0} + T_{\beta \cdot H} + \sum_{i=1}^{n} t_{3a\partial} + T_{\rho \cdot B \cdot H} , \qquad (21)$$

где T_{xrc} - время, затрачиваемое на обработку информации на всех видах комплекса технических средств, а также время задержки в обработке информации;

 Тр.вп - время реакции персонала на управляющее воздействие со стороны АСУП;

гол - время, затрачиваемое на сбор, передачу и подготовку к вводу в ЭВМ информации;

 $T_{B.H.0}^{-}$ время, затрачиваемое на ввод, накопление и обработ-ку информации;

 $T_{2.0}$ - время, затрачиваемое на вывод и передачу результатов обработки потребителю;

 $\sum_{i=1}^n t_{3a\bar{\theta}}^{}$ суммарное время задержек в обработке информации между подсистемами, задачами и т.п.

Время обработки информации для / -го варианта

$$\sum_{i=1}^{4} T_{kj} = t_{pee} + t_{nep}' + t_{nod}' + t_{pew} + t_{nod}'^2 + t_{nep}' + t_{nom}, \qquad (22)$$

PHE

 t_{per} - время регистрации информации;

 t_{DER} - время передачи информации;

tmod - время подготовки информации;

 t_{DCW} - время решения задачи на ∂BM ;

 t_{now} - время принятия решения и выдачи управляющей ко-

1,2 - соответственно индекс ВЦ и потребителя информация. Допустимое время регистрации определяется на стадии обследования при изучения потоков информации и может быть определено по

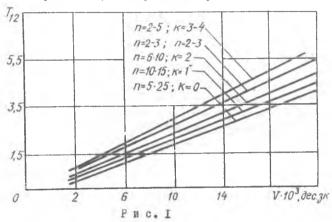
формуле $t_{pee}^{\partial on} = \frac{Q_j}{N_j \ v_i^*} , \qquad (23)$

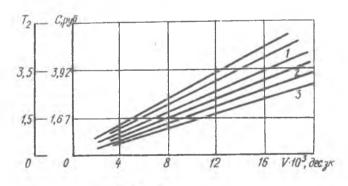
тде д; - объем регистрируемой информации (в знаках, символах) по / -му типу устройства регистрации, определяет-ся по яндивидуальной модели АСУ;

 N_j - число устройств регистрации;

у - скорость первичной обработки сообщений устрс твом регистрации символов (знаков) в час.

Зависимость времени и стоимости регистрации информации на устройствах типа УРИ-2М, УРИ-4 и регистраторах производства (РП) от объема информации и сложности документа может быть укрупненно установлена по номограммам рис. І. 2. На рис. І. /2 -количество строк в документе, // - количество копий. На рис. 2 отражена степень сложности документов: І - сложный документ, работа со справочником, заполнение титульной части и шапки; 2 - документ средней сложности, расота без справочника; 3 - простой документ.





P M C. 2

Должно выполняться условие $t_{\it peu} < t_{\it pez}^{\it den}$. Время передачи информации определяется по формуле

$$t_{nep}^{\partial on} = \frac{Q}{v_{nep} R} + t_c + t_{omk} , \qquad (24)$$

где

Q - объем передаваемой информации;

у_{пер}- скорость передачи информации;

 поэфрициент снижения скорости передачи информации при использовании устройств или методов повышения достоверности передачи;

 t_c - время соединения

= 2 MMH;

 t_{conx} время отказа.

должно выполняться условие $t_{nep} < t_{nep}^{don}$.

время передачи информации по типам устройств присляженно определяется графически на рис.З и по табл.З.

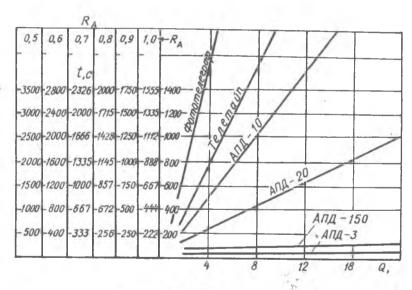


Рис. 3

допустимое время решения задачи зависит от типа ЭЫА и числа машин или мощности процессора и определяется:

$$T_{pem}^{don} > T_{pem}$$
; $T_{pem} = T_{gg} + T_{g\delta p} + T_{g\delta i\partial}$.

Время ввода в машину Твв определяется по формуле:

$$T_{\delta\delta} = \sum_{i=1}^{n} \left(\frac{Q_{\delta\delta_i}}{v_{\delta\delta_i}} + T_{\delta\delta_i}^{\delta} K_{nBB} + t_{rexse_i} \right) K_{co\delta_{\theta\delta_i}}, \tag{25}$$

гле

і - номер вводного устройства;

 Q_{BB} . - объем вводимой информации ℓ -й вводное устрой-CTBO:

 $v_{d\hat{a}}$ - скорость ввода ι -го вводного устройства;

 K_{TRR} - коэффициент готовности вводного устройства к padore:

Кляя - коэфициент простоя вводного устройства;

т^в - время восстановления вводимой информации;

- время обслуживания (заправка, реверс) вводного усгроиства:

 K_{cohee} - совместимость ввода-вывода с работой ЭВМ.

При совместимости ввода с работой $3 \text{BM K}_{\text{COB} BB} = 0$. Время вывода определяется по этой же формуле с заменой индекса "вв " "BHB".

Таблица З Коэффициент снижения скорости

Р	Харак	теристи	ка кода	$R_{\mathcal{A}} =$	= R _K	1-P 1+P0	
	n	K	m	Po	LOB	$R_n = \frac{K}{n}$	R_A
10	15	II	4	0,0148954	5	0,73	0,678
	IO	6	4	0,009955	5	0,6	0,566
4	12	7	5	0,011934	5	0,583	0,544
-4 IO	15	, II	4	0,001498	5	- 0,73	0,726
	10	6	4	0,000999	5	0,6	0,596
	12	7	5	0,011993	5	0,583	0,579

p' = емкость повторителя.

Время обработки определяется по формуле

$$T_{o\delta\rho} = \frac{t_{\delta\phi/4}}{K_{c}} \frac{Q_{\delta\delta}}{3600} + T^{\delta} K_{r} , \qquad (26)$$

где

 $t_{f_{\mathrm{aut}}}$ - среднее время вычисления операций, приходящееся на I показатель (в среднем 0,05 + 0,15 c);

 Q_{66} - объем вводимой информации в показателях;

К. - коэффициент готовности машины к работе;

T6 - время восстановления вводимой информации в машину.

Время Тобр можно определить, если известно количество ЭВМ:

$$T_{0\delta p} = \sum_{i=1}^{n} N_{3BM} t_p K_{ii} , \qquad (27)$$

где N_{38M} — количество ЭВМ; + — планируемое суточное время работы машины; + — коэффициент использования машинного времени.

6.3. Стоимость обработки информации

Себестоимость обработки информации складывается из эксплуагационных затрат. связанных с использованием BT.

Структура эксплуатационных расходов (Ракс)

$$P_{3KC} = 3_{M.0} + 3_{3/\Pi\Pi} + 3_{A} + 3_{3\Pi/3H} + 3_{D} + 3_{B.0} + 3_{\Pi D},$$
 (28)

 $3_{m,q}$ - затраты на основные материалы;

 $\frac{3}{3/0\Lambda}$ — фонд заработной платы (основной и дополнительной) персонала, обслуживающего КТС;

 $\mathcal{J}_{\!\scriptscriptstyle H}$ — сумма амортизационных отчислений по малинам, входящим в КТС;

3_{м/эн} стоимость электроэнергии, потребляемой ВТ;

 3_{0} - затраты на ремонт ВТ КТС;

3 - затраты, связанные с эксплуатацией вспомогательного оборудования и инвентаря;

 3_{np} - прочие расходы.

Затрати на основние материали. К основним материалам относятся:

носители информации (перфокарты, магнитные и перфорационные ленты, диски), бумага для печатающих устройств, ленты, красящие вещества и т.л.

Затраты по основным материалам определяются, исходя из объема работ, нормы расхода материала - по видам ВТ и цены за единицу материала.

Необходимые данные для расчета по всем видам основных материалов берутся по фактическим данным предприятия. Где выполняется дипломный проект.

При укрупненном расчете затраты по основным материалам могут бить взяти в размере 1 - 2% от стоимости ЭВИ.

фонд заработной плати персонала, обслуживающего КТС. Фонд заработной платы состоит из основной и дополнительной:

$$\mathcal{J}_{3/\Pi,q} = \mathcal{J}_0 + \mathcal{J}_q \ . \tag{29}$$

Злесь

 \mathcal{J}_{ρ} - фонд основной зарплаты, руб.;

 3_q — фонд дополнительной зарплаты с отчислениями на социальное страхование, руб.

Фонд основной зарплаты определяется по формуле

$$\mathcal{J}_{o} = \sum_{i=1}^{n} P_{u,i} t_{z,i} + \sum_{j=1}^{m} P_{\rho_{j}} t_{y_{j}} B_{j} , \qquad (30)$$

 ho_{ui} - чэсленность инженерно-технических работников i -й категории, обслуживающих ЭВМ; p_{i} — численность рабочих j — й категории, обслуживающих

 t_{zi} - годовой фонд зарплати инженерно-технического работни-

ка i -й категории;

 t_u - часовая тарирная ставка рабочего f -й категории;

 \mathcal{B}_i - годовой фонд рабочего времени рабочего j -й категории (номинальный годовой фонд расочего времени равен 2074 часа);

// - категории ИТР, обслуживающих ЭВМ;

m - категории рабочих, обслуживающих ЭВМ.

Для укрупненного расчета основная заработная плата персонала, обслуживающего КТС. при 3-сменной работе составляет 8-10% от стоимости машины (ЭBM).

Фонд дополнительной зарплаты (3_п) с отчислениями на социальное страхование рассчитывается по формуле

$$3_q = 3_0 \gamma$$
, (31)

где 7 - коэффициент, определяющий долю дополнительной зарплаты и отчислений на социальное страхование (7 = 0.13 + 0.15).

Гогда Ф_{з/m} составит:

$$\beta_{3/nn} = \left(\sum_{i=1}^{n} P_{u_i} t_{2i} + \sum_{j=1}^{m} P_{p_j} t_{u_j} B_j\right) (1+\gamma). \tag{32}$$

Сумма годовых амортизационных отчислений по ВТ, входящих в КТС, определяется по формуле

$$3_{a} = C_{3BM} a , \qquad (33)$$

где *Q* - норма амортизационных отчислений по типу ЭВИ.

Согласно указанию Госплана СССР № АК - 463/1-382 от 17/1х-64. норма амортизационных отчислений принимается в размере 10% стоимости ВКМ и ВПМ и 2% стоимости ЭВМ. Амертизационные отчисления по заданиям - 2.5%.

Стоимость электроэнергии, потребляемой ВТ ($\beta_{2A/2H}$ считывается по формуле

$$3_{g,\pi} = M_{y} A T_{HOM} U_{g} , \qquad (34)$$

- где М установленная мощность ЭВМ (определяется в зависимости от марки машины и составляет в среднем 40 + 60 RBT):
 - A коэффициент интенсивного использования мощности ЭВМ, принимаемий равным 0,9;
 - $7_{\!\scriptscriptstyle HDM}$ годовой номинальный фонд времени работы ${\it 3BM}$ с учетом времени на профилактические осмотры;
 - ∠у стоимость I кВт-час электроэнергии (в среднем 0.9 + 1.5 kon/q.

Для укрушненного расчета $3_{\rm ЭЛ/ЭН}$ составляют 0,4-0,7% от стоимости ЭВМ.

Затрати на ремонт ВТ КТС (3_p). Эти затрати вкирчают стоимость запчастей и материалов, необходимых для текущих и профилактических ремонтов ЭВМ:

$$3\rho = (C_{3/4}' + C_{M}') / (4(C_{3/4}'' + C_{M}'')) \rho, \qquad (35,)$$

где $C_{3/4} \cup C_{3/4}''$ - соответственно, стоимость норматива запчастей, необходимых для текущих и профилактических ремонтов, руб.; - соответственно стоимость норматива материалов,

необходимых для текущих и профилактических ремонтов. руб.:

 κ — количество текущих ремонтов за год; q — количество профилактичевких ремонто - количество профилактических ремонтов за год, затраты на ремонт (3_n) берутся в размере 3-5% от стоимости ЭВМ.

Затрати. связанные с эксплуатацией вспомогательного оборудои инвентаря ($3_{\rm B-O.}$). Эти затраты складываются из 2 час-

амортизационные отчисления по вспомогательному оборудованию

стоимость инвентаря, необходимая для обслуживания Эки, потребляемая ежегодно (β_{ω}).

$$3_{B,O} = 3_{AB,O} + 3_{U} , (36)$$

$$\beta_{\mathcal{B}\cdot\mathcal{Q}} = \sum_{i=1}^{n} C_{\mathcal{B}\mathcal{Q}_{i}} \, a_{i} + \beta_{\mathcal{U}} \,, \tag{37}$$

где $\mathcal{C}_{\mathfrak{S},\mathcal{O}_{\mathcal{I}}}$ — стоимость вспомогательного оборудования, руб.; $\mathcal{O}_{\mathcal{I}}$ — годовая норма амортизации по \mathcal{L} —му виду вспомога тельного оборудования, %;

п - количество видов вспомогательного оборудования.

Данные по амортизации вспомогательного оборудования брать из " Норм амортизационных отчислений по основным фондам народного хозяйства СССР " и по данным соответствующих предприятий (таби. 4)

Перечень вспомогательного оборудования, необходимого для обслуживания ЭВМ, берется в зависимости от марки ЭВМ [II] .

Для укрупненного расчета затрати составляют 2,0+ 2,5% стоимости ЭВИ.

Норма	В том числе			
амортиза- ционных отчислений	на капиталі ный ремонт	на полное восстановле- ние		
10,4	2,0	8,4		
11,6	3,4	8,2		
14,9	9,3	5,6		
	амортиза- ционных отчислений IO,4	амортиза- ционных отчислений на капитал ный ремонт 10,4 2,0		

Прочие расходы (Зпр). К прочим расходам относятся:

затраты на содержание зданий, сооружений, которые состоят из затрат на производительную электроэнергию, водоснабжение, канализацию, отопление, арендную плату за помещение, содержание MOII и т.д.:

административно-управленческие расходы, которые включают затраты на почтово-телеграфную деятельность, командировки, технику безопасности и др.

Рассчитываются $\mathfrak{I}_{\text{пр}}$ на основании плановых или фактических норм расходов по эксплуатации ЭВМ определенного типа.

для укрупненного расчета $3_{\rm np}$ можно брать в пределах I+3,0% стоимости $38{\rm M}_{\odot}$

Размер эксплуатационных расходов характеризует систему организации работ по эксплуатации технических средств для обработки информации по всему КТС. В связи с этим эти затраты должны анализироваться с точки эрения поиска путей их минимизации.

В качестве критерия оценки оптимальности уровня эксплуатационных расколов выступают:

себестоимость машино-часа ($C_{M,U}$); себестоимость обработки I млн. операций ($C_{Q,\eta}$); стоимость решения задачи ($C_{Q,\eta}$).

$$C_{M,4} = \frac{P_{3KC}}{T_{non}}, \qquad (38)$$

где
$$C_{M,Q}$$
 — сеоестоимость машино-часа, руб/маш.-час.; T_{non} — полезное время раооты машины кТС.
$$C_{p,3} = \frac{P_{skC}}{T_{non}} - T_1 + C_{np} \; , \tag{39} \;)$$
 или $C_{p,3} = C_{M,Q} \; T_1 + C_{np} \; ; \tag{40} \;)$

Cnp = Qnp Pnp + Cm.4 toma, (4I) где \mathcal{T}_{I} - время решения задачи;

 c_{np}^{\prime} - стоимость разработки программы; - трудоемкость разработки программы, час.; - часовая ставка программистов, руб/час; t_{omn} - машинное время отладки программы.

зеличина C_{De3} может быть использована при определении целесообразности машинного решения по готовой программе взамен других именяихся способов решения задачи.

этоимость обработки операций (${\tt C_{O-n}}$) может быть определена по "ормуле

$$C_{OR} = \frac{P_{3KC} T_C}{V_{3\phi} 7.3,3 \cdot 10^7}$$
, (42)
где T_C — срок службы ЭВМ, лет;

32

 V_{qq} - эффективное быстродействие ∂BM ;

- коэффициент загрузки ЭВМ (плановый);

33.107- коэффициент перевода числа лет в число секунд.

$$T = \frac{T_{non}}{T_{kan}}$$
; (43)

показатель Сол позволяет сравнивать между собой экономическую эдфективность использования различных ЭВМ, эксплуатируемых в разных организациях при одинаковом характере решаемых задач, тиноже оценивать эффективность их применения в сравнении с другими свосьовыми решения задач. Госпланом СССР утверждается отпускная цена 1 чашино-часа работы ЗВМ дифференцированно по типам ЭВМ.

Литература

- I. Типовые проектные решения автоматизированных систем управления предприятиями: Техническое обеспечение в 2-х частях. Часть I.- М.: Статистика. 1975.
- Справочник проектировщика систем автоматизации управления производством. – М.: Машиностроение, 1976.
- 3. журавлев В.Г. Основы АСУ. Кишинев: Штиинца, 1975.
- 4. Тараканов К.В., Крылов А.А., Соколова Л.А. Автоматизация управления научно-исследовательскими учреждениями. М.: Статистика, 1975.
- 5. Выбор комплексов технических средств для ACV. Обзорная информация. М.: ЦНИИ ТЭИ приборостроения, 1974.
- 6. Особенности применения и выбор технических средств для автоматизированных систем управления предприятиями (АСУП). Обзорная информация. - М.: ЦНИИ ТЭИ приборостроения, 1970.
- 7. Гаврилов Ю.В., Пузанов В.В. Анализ и выбор комплексов технических средств АСУ. - М.: Энергия, 1977.
- 8. Выбор комплекса технических средств АСУП. М.: Статистика. 1973.
- 9. Анализ и перспективы проектирования и внедрения КТС в АСУП: Обзорная информация. — М.: ЦНИЙ ТЭИ приборостроения, 1975.
- 10. Основы построения АСУ. Под ред. В.И.Костюка. М.: Советское радио. 1977.
- II. Зажарский А.Н. Техническое обеспечение АСУ. Минск: Вышайма школа, 1974.

огдавление

I.	КТС - технологическая база производственного процесса обработки информации	3
3.	Основные факторы, влияющие на выбор КТС Выбора КТС Расчет потребности в ТС	4 7 8
	4.1. Классификация задач 4.2. Расчет продолжительности решения задач	8
	на ЭВМ	I0 I3
-	Оценка точности решения задач	19 20
	6.1. Расчет приведенных затрат	22 22 27
ji wa	TEDRTYDA	33

<u> Любовь Семеновна Меламедова.</u> Галина дрмолаевна Мазова

BUEOP KOMBUERCA TEXHUAECKUX CPEACTB

Учебное пособие

Редактор Н.В. Касаткина Техн.редактор Н.М. Каленюк Корректор Н.С. Куприянова

Подписано в печать 19.11.81 г. во 50315. Формат 60х84 1/16. Бумага оберточная белая. Печать оперативная. Усл.п.л. 2,09. Уч.-изд.л.2,0. Тираж 500 экз. Заказ № 7285 цена 10 кол.

Куйбышевский срдена Трудового Красного знамени авиационный институт кмени С.П.Королева. г. Куйбышев, ул. Молодогвардейская, 151.

Областная типография им. В.П.Мяги. г.Куйоншев, ул. Венцека, 60.