

ДВУХКРИТЕРИАЛЬНАЯ ЗАДАЧА О ЗАМЕНЕ ПРОГРАММНО- АППАРАТНЫХ СРЕДСТВ АРМ

Н.Т.Шайдуллин.

Научный руководитель – доцент В.С.Моисеев

Казанский государственный технический университет

Представлены постановки задач и комплекс программы, позволяющий вычислить наиболее оптимальное время замены конкретного типа оборудования при учете интенсивности эксплуатации данного типа оборудования (информацию о которой задает пользователь).

КОНТРОЛЬНО-СОРТИРОВОЧНЫЙ АВТОМАТ РАЗМЕРНОГО КОНТРОЛЯ РОЛИКОВ

И.И.Челурнов, М.Г.Трошина

Научный руководитель – доцент В.П.Мелик-Шахназаров

Самарский государственный технический университет

Анализируется работа модернизированного контрольно-сортировочного автомата для контроля роликов по длине и диаметру и сортировки их по группам.

В предлагаемом варианте кинематическая схема автомата коренным образом изменена: привод столов осуществляется от двигателя постоянного тока через фрикционную муфту на конический вал-шестерню, а от последнего – на столы, вращающиеся в противоположные стороны. Останов столов осуществляется с помощью ползуна с пальцем, управляемого электромагнитом.

Для контроля размеров роликов используются лазерные датчики.

Измерение производится с помощью метода точной фокусировки, позволяющей добиться высокой точности.

Загрузка роликов в автомат осуществляется через трубчатый бункер.

Управление контрольно-сортировочным автоматом производится с помощью программируемого контроллера.