Следует заметить, что приближение Кирхгофа является самой не-

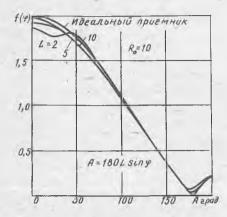


Рис.2. Диаграмми направленности реального линейного приемника, вычисленные в приближении Кирхгофа

благоприятной моделью картины дифракции. Следовательно, полученное соотношение для \mathcal{R}_o и \angle гарантирует правильную форму диаграмми направленности реального линейного приемника.

Литература

- Махов А.И. Датчики ультразвуковых фазометров. Исследования по акустике, электрофизике и радиоэлектронике. Межвузовский сборник, вып.3, КуАИ, 1975.
- Харкевич А.А. Теория преобразователей. Избранные труды, т.І. М., "Наука". 1973.
- 3. Хенл X., Мауэ А., Вестпфаль К. Теория дифракпии М.. "Мир". 1964.

Г.В. Абрамов, В.В. Прокудин

О ВОЗМОЖНОСТИ ОПРЕДЕЛЕНИЯ ХАРАКТЕРИСТИК РАССЕЯНИЯ РАДИОЛОКАЦИОННЫХ ЦЕЛЕЙ ПО РЕЗУЛЬТАТАМ ИЗМЕРЕНИЯ В БЛИЖНЕЙ ЗОНЕ

Важной характеристикой любой радиолокационной цели является ее эффективная поверхность рассеяния (ЭПР), являющаяся мерой спо-

собности цели отражать (рассеивать) энергию в направлении приемной антенны радиолокационной станции.

В общем случае поле, рассеянное целью, зависит от ее размеров и формы, а также от вариаций амплитуды и фазы падающей волны на поверхности этой цели. Для того чтобы понятие ЭПР имело смысл, она определяется для стандартного падающего поля. В качестве такого стандартного поля выбирают поле плоской волны.

При определении ЭПР большеразмерных целей в лабораторных условиях возникают большие трудности, связанные с формированием облучающих цель полей, мало отличающихся от плоской волны.

Наиболее распространени два способа получения плоской волны в лабораторных условиях:

- I удаление исследуемой цели на большое расстояние от антенны измерительной установки;
 - 2 применение линзовых или зеркальных коллиматоров.

При получении плоской волни первым способом необходимое расстояние между антенной и целью оказывается настолько больший, что не может быть реализовано даже в условиях открытых полигонов. Погрешности же изготовления коллиматоров приводят к появлению в поле коллиматора случайных фазовых и амплитудных флуктуаций, что ограничивает размеры коллиматсра при заданном допуске на точность его изготовления [1] . Это затрудняет или делает невозможным применение коллиматоров при определении ЭПР большеразмерных целей.

В связи с отмеченными трудностями большой интерес представляет исследование возможных путей использования данных измерений рассеянных полей в ближней зоне для определения ЭПР.

В работе [2] с целью определения ЭПР производилась серия замеров поля, рассеянного целью, в ближней зоне при облучении цели однородным плоским полем. По результатам измерений с помощью двумерного преобразования Фурье внчислялся спектр плоских волн, по которому можно определить поле в любой точке как ближней, так и дальней зонь.

Рассмотрим определение ЭПР по результатам измерений в сферическом поле. Этот случай наиболее интересен так как поле, близкое к сферическому, может быть легко получено в лабораторных условиях. Ограничимся при этом рассмотрением скалярных. (акустических)полей.

Интегральная формула для рассеянного поля

Пусть на акустически абсолютно жесткое тело, ограниченное по-

верхностью 3 (рис. I), падает сферическая волна точечного источника Р:

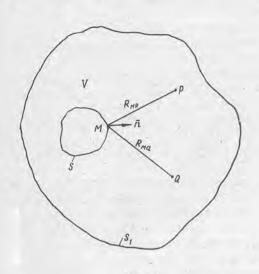


Рис. І

$$\mathcal{P}_{t}(M) = \frac{e^{\frac{i}{\hbar}kR_{mp}}}{R_{mp}} .$$
(I)

В результате рассеяния первичной волны φ , вокруг тела появится вторичное (рассеянное) поле \mathcal{P}_2 . Сумма падающего и рассеянного полей в области V пространства вне тела удовлетворяет уравнению

$$L(\Phi_1 + \Phi_2) = -4\pi\sigma(M, P)$$
, (2)

где $\angle = \nabla^2 + k^2 - дифферен$ циальный оператор Гельмгольца, и условию сопряжения на s 3

$$\frac{\partial}{\partial n} \left(\phi_1 + \phi_2 \right) /_s = 0. \tag{3}$$

Для определения рассеянного поля в произвольной

точке Q области V применим вторую формулу Грина к сумме $\Phi_t + \Phi_2$ и к вспомогательной функции $\Phi_a (M) = \frac{e^{-\kappa R_{Ma}}}{R_{Ma}},$

$$\Phi_{a}(M) = \frac{e^{-rR_{Ma}}}{R_{ma}}, \qquad (4)$$

удовлетворяющей уравнению

$$L(\mathcal{P}_a) = -4\pi\sigma(M,Q). \tag{5}$$

В результате получим

 $\int_{\mathcal{L}} \left[\left(\varphi_1 + \varphi_2 \right) \mathcal{L} \left(\varphi_2 \right) - \varphi_2 \mathcal{L} \left(\varphi_1 + \varphi_2 \right) \right] dV_{rr} = \int_{\mathcal{L}} \left[\varphi_2 \frac{\partial (\varphi_1 + \varphi_2)}{\partial n} - \left(\varphi_1 + \varphi_2 \right) \frac{\partial \varphi_2}{\partial n} \right] dS_{rr}.$ Учитывая (2), (3), (5), а также то, что в соответствии с принципом излучения интеграл по бесконечно удаленной поверхности равен нулю, можно записать:

 $-4\pi \int_{\Gamma} \left(\phi_1 + \phi_2 \right) \delta\left(M, \Omega \right) dV_m + 4\pi \int_{\Gamma} \phi_a \, \sigma\left(M, P \right) dV_m = -\int_{\Gamma} \left(\phi_1 + \phi_2 \right) \frac{\partial \phi_a}{\partial n} \, dS_m \, .$ (6) - функции и принимая во внима-Пользуясь фильтрующим свойством HIE, TO $\Phi_{l}(Q) = \Phi_{o}(P)$, nonytaem

$$\Phi_{2}(Q) = \frac{1}{4\pi} \int_{S} \left[\Phi_{r}(M) + \Phi_{2}(M) \right] \frac{\partial \Phi_{R}(M)}{\partial n} dS_{M}$$
 (7)

или, подставляя (I) и (4) в (7):

$$\Phi_{2}(Q) = \frac{1}{4\pi} \int \left[\Phi_{2}(M) + \frac{e^{-jRR_{mp}}}{R_{mp}}\right] \frac{\partial}{\partial n} \left(\frac{e^{-jRR_{mp}}}{R_{mq}}\right) dS_{m}. \tag{7'}$$

В общем случае для расчетов по формуле (7) необходимо точное знание функции \mathcal{P}_2 (\mathcal{M}) на всей поверхности тела \mathcal{S} . Для частного случая отражающего тела в виде бесконечного экрана \mathcal{P}_2 (\mathcal{M}) = \mathcal{P}_4 (\mathcal{M}) на освещенной стороне \mathcal{S}_7 .

Для произвольного отражающего тела (по аналогии с бесконечным экраном) из $\mathcal{P}_2(M)$ можно также выделить часть, равную $\pm \mathcal{P}_r(M)$ и зависящую от положения точки M на освещенной или теневой стороне тела, но, кроме того, нужно учесть многократные переотражения между элементами поверхности тела, что приводит к появлению в $\mathcal{P}_2(M)$ дифракционной добавки. Обозначая эту добавку $\mathcal{P}_2(M)$, можно записать:

$$\varphi_{2}(M) = \pm \varphi_{1}(M) + \varphi_{q}(M). \tag{8}$$

С учетом равенства (8) выражение (7) можно представить в виде

$$\Phi_{2}(Q) = \frac{1}{2\pi} \int \Phi_{1}(M) \frac{\partial \Phi_{0}(M)}{\partial n} dS_{M} + \frac{1}{4\pi} \int \Phi_{g}(M) \frac{\partial \Phi_{0}(M)}{\partial n} dS_{M}$$
(9)

Первый интеграл в выражении (9), взятый только по освещенной поверхности тела, описывает обычное приближение Кирхгофа; второй интеграл, взятый по всей поверхности тела, учитывает дифракцию на теле.

Точность расчета по формуле (9) целиком зависит от точности определения дифракциолной добавки φ_q , но определение этой величини в общем случае представляет весьма сложную задачу. В частных случаях ве задают такой же, как при дифракции на некоторых эталонных телах, для которых имеются точные решения [4].

Однако при определении рассеянных полей в дальней зоне по результатам измерения в ближней зоне нет необходимости задавать точное количество \mathcal{P}_q . Для исследования способа пересчета ближних полей в дальнюю зону достаточно выявить лишь основные особенности добавки \mathcal{P}_q , существенные для анализа этого способа.

Найдем интегральное выражение для рассеянного поля, учитывающее дифракцию на теле. Поместив точку $\mathcal Q$ на поверхность $\mathcal S$, из выражения (6) находим интегральное уравнение для неизвестной функции $\mathcal Q_2\left(\mathcal Q_3\right)$ в точках на поверхности тела:

$$\varphi_{2}(Q_{S}) = \frac{1}{2\pi} \int \left[\varphi_{1}(M) + \varphi_{2}(M) \right] \frac{\partial \varphi_{0}(M)}{\partial n} dS_{M} + \varphi_{1}(Q_{S}).$$
(10)

Использун это интегральное уравнение, рассеянное поле в точке наблюдения $\mathcal Q$ можно выразить бесконечной суммой:

$$\varphi_{2}(Q) = \sum_{N=0}^{\infty} \frac{1}{(2\pi)^{N+1}} \int_{S} \dots \int_{S} \varphi_{r}(M_{N}) \prod_{\kappa=1}^{N} \left[\frac{\partial \varphi_{M_{N-1}}(M_{\kappa})}{\partial n_{\kappa}} dS_{M_{\kappa}} \right] \frac{\partial \varphi_{q}(M_{0})}{\partial n_{0}} dS_{M_{0}} \cdot (II)$$

Формула (II) полностью описывает все свойства рассеянного поля, причем в нее входят только известные функции:

$$\varphi_{t}(M_{N}) = \frac{e^{\frac{i}{\hbar}kR_{PM_{N}}}}{R_{PM_{N}}};$$
(I2)

$$\Phi_{a}(M_{o}) = \frac{e^{-f \cdot k_{aM_{o}}}}{R_{aM_{o}}}; \qquad (13)$$

$$\varphi_{M_{K+1}}(M_K) = \frac{e^{-j\,kR_{M_{K+1}M_K}}}{R_{M_K+1}M_K} .$$
(I4)

В этих выражениях R_{PMN} — расстояние между точкой излучения P и произвольной точкой M_N на поверхности тела; R_{aM_0} — расстояние между точкой приема и произвольной точкой M_0 на поверхности тела; R_{M_{N-1},M_N} — расстояние по прямой между произвольными точками M_{N-1} и M_N на поверхности тела. Конкретные представления этих расстояний через координаты точек необходимо выбирать в зависимости от вида поверхности, на которой определяется рассеянное поле.

Определение рассеянных полей в дальней зоне по результатам измерения на плоскости в ближней зоне

При определении рассеянных полей на плоскости целесообразно пользоваться прямоугольной системой координат.

Пусть с исследуемой целью совмещен центр прямоугольной системы координат (рис.2). Тогда функции (I2) - (I4) можно записать в виде:

$$\mathcal{P}_{t}(M_{N}) = \frac{\exp\left[-jk\sqrt{(x_{p}-x_{N})^{2}+(y_{p}-y_{N})^{2}+(z_{p}-z_{N})^{2}}\right]}{\sqrt{(x_{p}-x_{N})^{2}+(y_{p}-y_{N})^{2}+(z_{\theta}-z_{N})^{2}}},$$
(12)

$$\mathcal{Q}_{a}(M_{o}) = \frac{e x \rho \left[-j k \sqrt{(x_{a} - x_{o})^{2} + (y_{a} - y_{o})^{2} + (z_{a} - z_{o})^{2}}\right]}{\sqrt{(x_{a} - x_{o})^{2} + (y_{a} - y_{o})^{2} + (z_{a} - z_{o})^{2}}},$$
(13¹)

$$\varphi_{M_{K-1}}(M_{K}) = \frac{\exp\left[-\frac{1}{2}k\sqrt{(x_{K-1}-x_{K})^{2}+(y_{K-1}-y_{K})^{2}+(z_{K-1}-z_{K})^{2}}\right]}{\sqrt{(x_{K-1}-x_{K})^{2}+(y_{K-1}-y_{K})^{2}+(z_{K-1}-z_{K})^{2}}}$$
(I4)

Как видно из равенств ($12^{!}$) — ($14^{!}$), рассеянное поле является функцией шести координат точек ρ и Q : $\phi_2(Q) = \phi_2(x_p, y_p, z_p, x_a, y_a, z_a)$.

При заданном фиксированном расстояния
до плоскости, в которой сканируют
точки ρ и ϱ , $z_{\rho}=z_{\varrho}$, следовательно, рассенное
поле в этой плоскости является функцией четырех независимых переменных x_{ρ} , y_{ρ} , x_{ϱ} , y_{ϱ} о
Расстояние $z_{\rho}=z_{\varrho}$ в этом случае можно

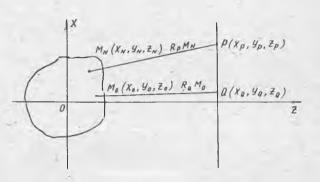


Рис.2

рассматривать как параметр:

$$\varphi_{2}(Q) = \varphi_{2}(x_{p}, y_{p}, x_{q}, y_{q}, z_{p}).$$

Найдем четырехмерное преобразование Фурье функции $\varphi_2\left(\mathcal{Q}\right)$:

$$F_{pQ}(\omega_{1}, \omega_{2}, \omega_{3}, \omega_{4}, z_{p}) = \iiint_{\infty} \mathcal{D}_{2}(x_{p}, y_{p}, x_{a}, y_{a}, z_{p}) \times \\ \times exp\left[-j(\omega_{1}x_{p} + \omega_{2}y_{p} + \omega_{3}x_{a} + \omega_{4}y_{a})\right] dx_{p} dy_{p} dx_{a} dy_{a}.$$
 (I5)

Подставляя значение $arphi_2$ йз равенства (II), получаем

$$F_{PQ}(\omega_{1}, \omega_{2}, \omega_{3}, \omega_{4}, \bar{\epsilon}_{P}) = \sum_{N=0}^{\infty} \frac{1}{(2\pi)^{N+1}} \int_{S} \int_{S}$$

Из (16) следует, что спектр функций $\mathcal{P}_{p}(x_{p},y_{p},x_{a},y_{a},z_{p})$ определяется спектром произведения функций $\mathcal{P}_{p}(x_{p},y_{p},x_{a},y_{a},z_{p})$ определяетфункций зависит от двух переменных, четырехмерное преобразование Фурье в этом выражении может быть представлено в виде произведения двух двумерных преобразований:

$$C_{t}(\omega_{t},\omega_{2},\mathbb{Z}_{p}) = \iint_{-\infty}^{\infty} \Phi_{t}(M_{N})e^{-j(\omega_{t}x_{p}+\omega_{2}y_{p})} dx_{p} dy_{p}; \qquad (17)$$

$$C_2(\omega_3, \omega_4, z_p) = \int_0^\infty \frac{\partial \Phi_a(N_o)}{\partial n_o} e^{-\delta(\omega_5 x_a + \omega_4 y_a)} dx_a dy_a.$$
 (18)

Рассмотрим $G_{r}(\omega_{r},\omega_{2},z_{p})$. Подставляя в (I7) $\mathcal{P}_{r}(\mathcal{M}_{r})$ из (I2), получаем

$$G_{1}(\omega_{1},\omega_{2},z_{p}) = \int_{-\infty}^{\infty} \frac{exp\left[-jk\sqrt{(x_{p}-x_{N})^{2}+(y_{p}-y_{N})^{2}+(z_{p}-z_{N})^{2}}\right]}{\sqrt{(x_{p}-x_{N})^{2}+(y_{p}-y_{N})^{2}+(z_{p}-z_{N})^{2}}} \times e^{-j(\omega_{1},x_{p}+\omega_{2}y_{p})} dx_{p}dy_{p}.$$

Замена переменных x_p - x_N = $\rho\cos\varphi$; y_p - y_N = $\rho\sin\varphi$; ω_τ = $\Omega\cos\psi$, ω_z = $\Omega\sin\psi$ дает :

$$G_{1}(\omega_{1},\omega_{2},\mathbb{Z}_{p})=2\pi e^{-j(\omega_{1}x_{N}+\omega_{2}y_{N})}\int_{0}^{\infty}\frac{exp\left[-jk\sqrt{\rho^{2}+\left(\mathbb{Z}_{p}-\mathbb{Z}_{N}\right)^{2}}\right]}{\sqrt{\rho^{2}+\left(\mathbb{Z}_{p}-\mathbb{Z}_{N}\right)^{2}}}\times J_{o}\left(\rho\Omega\right)\rho d\rho.$$

После новой замены переменной $u = \frac{\sqrt{p^2 + (z_p - z_N)^2}}{\sqrt{z_p - z_N}}$ получаем $G_i(\omega_i, \omega_i, z_p) = 2\pi (z_p - z_N) e^{-j(\omega_i, x_N + \omega_i, y_N)} \int_{exp}^{z_p - z_N} (z_p - z_N) u J_0 \left[g(z_p - z_N) \sqrt{u^2 + 2} \right] du = 2\pi \frac{exp\left[-j\left[\omega_i, x_N + \omega_i, y_N + (z_p - z_N) \sqrt{k^2 - \omega_i^2 - \omega_i^2}\right]\right]}{j\sqrt{k^2 - \omega_i^2 - \omega_i^2}}$ (19)

Аналогично для $G_2(\omega_3^r,\omega_4,z_p)$ можно получить выражение

$$G_{2}(\omega_{3}, \omega_{4}, z_{p}) = 2\pi \frac{\exp\left(-\frac{1}{p}z_{p}\sqrt{k^{2}-\omega_{3}^{2}-\omega_{4}^{2}}\right)}{\frac{1}{p}\sqrt{k^{2}-\omega_{3}^{2}-\omega_{4}^{2}}} \times \frac{\partial}{\partial n_{o}} \left\{ \exp\left[-\frac{1}{p}\left(\omega_{3}x_{o}+\omega_{4}y_{o}-z_{o}\sqrt{k^{2}-\omega_{3}^{2}-\omega_{4}^{2}}\right)\right] \right\}.$$

$$(20)$$

С учетом формул (19) и (20) выражение (16) можно переписать в виде

$$F_{PR}(\omega_{1}, \omega_{2}, \omega_{3}, \omega_{4}, z_{p}) = -(2\pi)^{2} \frac{exp\left[-jz_{p}\left(\sqrt{k^{2}-\omega_{1}^{2}-\omega_{2}^{2}} + \sqrt{k^{2}-\omega_{3}^{2}-\omega_{4}^{2}}\right)\right]}{\sqrt{(k^{2}-\omega_{1}^{2}-\omega_{2}^{2})(k^{2}-\omega_{3}^{2}-\omega_{4}^{2})}} \times \frac{1}{\sqrt{(2\pi)^{N+1}}} \int_{-S_{1}}^{(N+1)} e^{-j(\omega_{1}x_{N}+\omega_{2}y_{N}-z_{N}\sqrt{k^{2}-\omega_{1}^{2}-\omega_{2}^{2}})} \times \frac{1}{\sqrt{2\pi}} \int_{-S_{1}}^{(N+1)} e^{-j(\omega_{1}x_{N}+\omega_{2}y_{N}-z_{N}\sqrt{k^{2}-\omega_{1}^{2}-\omega_{2}^{2}})} \times \frac{1}{\sqrt{2\pi}} \int_{-S_{1}}^{N+1} e^{-j(\omega_{3}x_{0}+\omega_{4}y_{0}-z_{0}\sqrt{k^{2}-\omega_{3}^{2}-\omega_{4}^{2}})} \prod_{N=1}^{N} \left[\frac{3\varphi_{N_{N+1}}(M_{N})}{3n_{N}}dS_{N_{N}}dS_{N_{N}}\right] dS_{N_{N}}.$$

Из (21) следует, что отношение спектров рассеянного поля в двух плоскостях, расположенных от начала координат на расстоянии /п и /р', равно:

$$\Lambda_{\text{PR}}\left(\omega_{1}, \omega_{2}, \omega_{3}, \omega_{4}, \mathcal{Z}_{\rho}, \mathcal{Z}_{\rho}\right) = \frac{F_{\rho \alpha}\left(\omega_{1}, \omega_{2}, \omega_{3}, \omega_{4}, \mathcal{Z}_{\rho}\right)}{F_{\rho \alpha}\left(\omega_{1}, \omega_{2}, \omega_{3}, \omega_{4}, \mathcal{Z}_{\rho}\right)} = I\left(2^{\rho} + 2^{\rho}\right)\left(\sqrt{k^{2} - \omega_{1}^{2} - \omega_{2}^{2}} + \sqrt{k^{2} - \omega_{3}^{2} - \omega_{4}^{2}}\right). \tag{22}$$

Таким образом, если измерено рассеянное поле в плоскости на от объекта, то рассеянное поле в плоскости на NUHROTODIAL расстоянии гр может быть найдено из обратного преобразования

$$\Phi_{2}(x_{p}^{\prime}, y_{p}^{\prime}, x_{2}^{\prime}, y_{p}^{\prime} z_{p}^{\prime}) = \frac{1}{(2\pi)^{6}} \iiint F_{p_{2}}(\omega_{1}, \omega_{2}, \omega_{3}, \omega_{4}, z_{p}^{\prime}) \times (23)$$

$$(23)$$

Моли необходимо определить лишь диаграмму рассенния, соответ стпующую облучению цели плоскими волнами различных направлений, то постаточно определить только спектр рассеянного поля.

В самом деле, пусть точки излучения и приема удалены на такое расстояние, что в пределах цели поле можно считать локально влоским. Тогда функции $\Phi_{n}(M_{N})$ и $\Phi_{n}(M_{o})$ можно записать

$$\Phi_{i}(M_{N}) = A_{i} e^{i \left(k_{px} \cdot x_{N} + k_{py} \cdot y_{N} + k_{pz} \cdot z_{N}\right)}$$
(24)

$$\varphi_{a}(M_{o}) = A_{2} e^{i(k_{ax} x_{o} + k_{oy} y_{o} + k_{az} Z_{o})}$$
(25)

Выражения (24) и (25) эквивалентны плоским волнам с волновыми векторыми \vec{k}_{p} и \vec{k}_{o} , имеющими проекции на оси координат соответотнонно kpx, kpy, kpz M kax, kay, kaz , причем:

$$k_{\rho x}^{p} + k_{\rho y}^{p} + k_{\rho z}^{2} = k^{2}$$
, (26)
 $k_{a x}^{2} + k_{a y}^{2} + k_{a z}^{2} = k^{2}$.
Пли проекций на ось z получаем:

$$k_{\rho z} = \pm \sqrt{k^2 - k_{\rho x}^2 - k_{\rho y}^2},$$

$$k_{\alpha z} = \pm \sqrt{k^2 + k_{\alpha x}^2 - k_{\alpha y}^2}.$$
(27)

п пражениях (27) выберем знак минус для волны, распространяющейв отрицательном направлении оси 2 . Подставляя (24) и (25) H(11), при $A_1 = A_2 = 1$ с учетом (27) получаем

$$\Phi_{2}\left(\bar{k}_{p}, \bar{k}_{a}\right) = \sum_{N=0}^{\infty} \frac{1}{(2\pi t)^{N+1}} \int_{S} \int_{S} e^{j(k_{px} x_{N} + k_{py} y_{N} - z_{N} \sqrt{k_{-}^{2} k_{px}^{2} - k_{py}^{2}})} \times \frac{1}{2\pi c_{0}} \left[e^{j(k_{ax} x_{0} + k_{ay} y_{0} - z_{0} \sqrt{k_{-}^{2} k_{ax}^{2} - k_{ay}^{2}})} \right] \int_{k=1}^{N} \left[\frac{\partial \Phi_{MK,1}(M_{K})}{\partial \pi_{K}} dS_{MK} \right] dS_{MK} dS_{MO}. (28)$$

Быражение (28) представляет собой диаграмму рассеяния цели, причем направления облучения и приема определяются волновыми векторами \tilde{k}_a и \tilde{k}_a .

Сравнивая (28) и (21), находим, что

$$\frac{\Psi_{2}(\vec{k}_{p}, \vec{k}_{a}) = \frac{1}{(2\pi)^{2}} \sqrt{(k^{2} - k_{px}^{2} - k_{py}^{2})(k^{2} - k_{ax}^{2} - k_{ay}^{2})} \times \\
\times e^{i 2_{p} (\sqrt{k^{2} - k_{px}^{2} - k_{py}^{2}} + \sqrt{k^{2} - k_{ax}^{2} - k_{ay}^{2}})} F_{pa}(\vec{k}_{px}, \vec{k}_{py}, \vec{k}_{ax}, \vec{k}_{ay}, \vec{z}_{p}),$$
(29)

где $F_{\rho a}(k_{\rho x}, k_{\rho y}, k_{ax}, k_{by}, z_{\rho})$ определяется выражением (I5) при $\omega_1 = k_{\rho x}$, $\omega_2 = k_{\rho y}$, $\omega_3 = k_{\rho x}$, $\omega_4 = k_{\rho y}$.

Таким образом, из выражения (29) следует, что для определения диаграммы рассеяния произвольной цели в общем случае необходимо выполнить четырехмерное преобразование Фурье рассеянного поля, измеренного на плоскости в ближней зоне.

Литература

- Майзельс Е.Н., Торгованов В.А. Измерение характеристик рассеяния радиолокационных целей. Под ред. М.А. Колосова. М., "Советское радио", 1972.
- 2. Edwards J.L., Ryan C.E., Storey W.J.- Measurement of Bistatic near-zone radar cross-section., Int. IEEE/AP-S Symp. Program and Dig., Atlanta, Ga, 1974. New York, N. V. 1974.
- 3. Арсенин В.Я. Методы математической физики и специальные функции. М., "Наука", главная редакция физ.-мат. литературы, 1974.
- 4. У ф и м ц е в fl.Я. Метод краевых волы в физической теории дифракции. М., "Советское радио", 1962,